1) تعريف

r دوران مركزه O وزاويته θ :

$$\forall M\in(P):\quad r(M)=M' \Leftrightarrow \begin{cases} OM=OM' \\ (\overrightarrow{OM},\overrightarrow{OM'})\equiv\theta[2\pi] \end{cases}$$

2) استنتاجات

- $r(O)=O$ ، O هي النقطة الوحيدة الصامدة بالدوران r .
- إذا كان $\theta\equiv 0[2\pi]$ فإن $r(O,0)=Id(P)$. أي $(\forall M\in(P))\ ;\ r(M)=M$
- إذا كان $\theta\equiv\pi[2\pi]$ فإن $r(O,\pi)=S_\Omega=h(O,-1)$. أي $(\forall M\in(P));\overrightarrow{OM'}=-\overrightarrow{OM}$
- $r(M)=M'$ تكافئ (OMM') متساوي الساقين في O و $(\overrightarrow{OM},\overrightarrow{OM'})\equiv\theta[2\pi]$
- الدوران العكسي r^{-1} للدوران $r(O,\alpha)$ هو الدوران $r(O,-\alpha)$

3) خاصيات

r دوران مركزه O وزاويته θ

ونضع $r(A)=A'$ و $r(B)=B'$ و $r(C)=C'$ و $r(D)=D'$ لدينا:

☒ $AB=A'B'$:

الدوران يحافظ على المسافة

و $r([AB])=[A'B']$ و $r[(AB)]=(A'B')$ و $(\overrightarrow{AB},\overrightarrow{A'B'})\equiv\theta[2\pi]$

☒ إذا كان $\overrightarrow{AC}=\alpha\overrightarrow{AB}$ فإن $\overrightarrow{A'C'}=\alpha\overrightarrow{A'B'}$:

الدوران يحافظ على معامل الاستقامية

☒ إذا كان $G=bar\{(A,\alpha);(B,\beta)\}$ فإن $G'=bar\{(A',\alpha);(B',\beta)\}$ حيث : $G'=r(G)$

الدوران يحافظ على المرجح

☒ إذا كان I منتصف $[AB]$ فإن I' هي منتصف $[A'B']$ حيث : $r(I)=I'$

الدوران يحافظ على منتصف قطعة

☒ إذا كان $\overrightarrow{CD}=\alpha\overrightarrow{AB}$ $(\alpha\in\mathbb{R})$ فإن: $\overrightarrow{C'D'}=\alpha\overrightarrow{A'B'}$

☒ إذا كان ($A\neq B$ و $C\neq D$) فإن : $(\overrightarrow{AB},\overrightarrow{CD})\equiv(\overrightarrow{A'B'},\overrightarrow{C'D'})[2\pi]$

و $(\overrightarrow{AB},\overrightarrow{AC})\equiv(\overrightarrow{A'B'},\overrightarrow{A'C'})[2\pi]$

الدوران يحافظ على قياس الزوايا الموجهة

☒ صورة الزاوية $\left[\widehat{AOB}\right]$ هي الزاوية $\left[\widehat{A'O'B'}\right]$

☒ صورة المثلث ABC هي المثلث $A'B'C'$

☒ صورة دائرة $C(O,R)$ بدوران r هي الدائرة $C'(O',R)$ حيث $O'=r(O)$