

PREMIER PROBLEME:

Etude d'un tensiomètre électronique (d'après banque PT 2016)

2) Chaine des jauge de déformations:

$$\text{Q1}) R = \ell \frac{l}{\Delta} \Rightarrow \ln R = \ln \ell + \ln l - \ln \Delta$$

$$\Rightarrow \frac{\delta R}{R} = \frac{\delta \ell}{\ell} + \frac{\delta l}{l} - \frac{\delta \Delta}{\Delta}$$

$$\text{Q2}) \Delta = ab \Rightarrow \ln \Delta = \ln a + \ln b$$

$$\Rightarrow \frac{\delta \Delta}{\Delta} = \frac{\delta a}{a} + \frac{\delta b}{b}$$

$$\text{or } \frac{\delta a}{a} = \frac{\delta b}{b} = - \Rightarrow \frac{\delta l}{l}$$

$$\Rightarrow \frac{\delta R}{R} = \frac{\delta \ell}{\ell} + (1+2V) \frac{\delta l}{l}$$

$$\text{Q3}) V = a b l \Rightarrow \ln V = \ln a + \ln b + \ln l$$

$$\Rightarrow \frac{\delta V}{V} = \frac{\delta a}{a} + \frac{\delta b}{b} + \frac{\delta l}{l} = (1-2V) \frac{\delta l}{l}$$

$$\frac{\delta R}{R} = c \frac{\delta V}{V} + (1+2V) \frac{\delta l}{l}$$

$$\Rightarrow \frac{\delta R}{R} = [c(1-2V) + (1+2V)] \frac{\delta l}{l}$$

$$\Rightarrow \frac{\delta R}{R} = K \frac{\delta l}{l} \quad \text{avec } K = c(1-2V) + (1+2V) \quad (\text{métal})$$

$$\text{Q4}) \frac{\delta \ell}{\ell} = \pi \sigma = \pi E \frac{\delta l}{l}$$

$$\Rightarrow \frac{\delta R}{R} = \pi E \frac{\delta l}{l} + (1+2V) \frac{\delta l}{l}$$

$$\Rightarrow \frac{\delta R}{R} = K \frac{\delta l}{l} \quad \text{avec } K = 1 + \pi E + 2V \quad (\text{semi-conducteur})$$

$$\text{Q5}) K_{\text{cuivre}} = 1(1-2 \times 0,3) + (1+2 \times 0,3) = 2$$

$$K_{\text{cuivre}} = 2$$

$$K_{\text{silicium}} = 1 + 10^{-3} \cdot 10^{11} + 2 \times 0,4$$

$$K_{\text{silicium}} \approx 10^2$$

$$K_{\text{silicium}} \gg K_{\text{cuivre}}$$

$\Rightarrow$  mieux vaut utiliser un semi-conducteur (silicium) car ainsi, pour une déformation donnée, la variation de résistance sera plus grande qu'avec un métal.

Q6) \* Les phénomènes d'hystéresis peuvent induire une erreur sur la mesure : la corde fait

$\frac{\delta R}{R}$  à  $\frac{\delta l}{l}$  n'est pas forcément la même quand

la charge appliquée croît ou décroît.

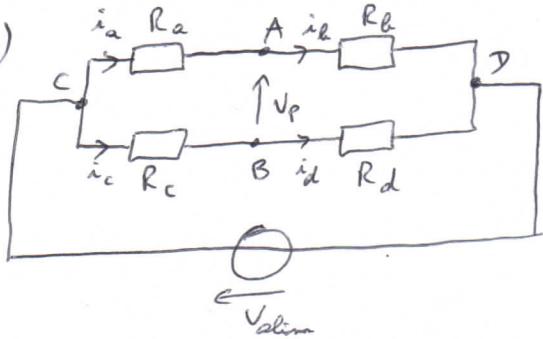
\* La température, si elle varie, peut aussi induire une erreur sur la mesure.

PREMIER PROBLEME:

Etude d'un tensionmètre électrique (d'après banque PT 2016)

3) Circuit de conditionnement : pont de Wheatstone:

Q7)



\* les bornes A et B sont branchées à un amplificateur de résistance d'entrée très grande.

$$\Rightarrow i_a = i_b \text{ et } i_c = i_d \quad (\text{pas de courant entre A et B}).$$

\* division de tension :  $V_A - V_B = \frac{R_b}{R_a + R_b} V_{\text{alim}} \quad (1)$

$$V_B - V_D = \frac{R_d}{R_c + R_d} V_{\text{alim}} \quad (2)$$

$$\star V_p = V_A - V_B = \left[ \left( \frac{R_b}{R_a + R_b} - \frac{R_d}{R_c + R_d} \right) V_{\text{alim}} \right] = V_p$$

(1) - (2)

Q8)  $\Delta V_p = V_p - 0$

si  $R_a = R_b = R_c = R_d = R_0$ ,  $V_p = 0$

$$\Rightarrow V_p = \left( \frac{R_0 + \Delta R_b}{R_0 + \Delta R_a + R_0 + \Delta R_b} - \frac{R_0 + \Delta R_d}{R_0 + \Delta R_c + R_0 + \Delta R_d} \right) V_{\text{alim}}$$

$$V_p = \frac{(R_0 + \Delta R_b)(R_0 + \Delta R_c + R_0 + \Delta R_d) - (R_0 + \Delta R_d)(R_0 + \Delta R_a + R_0 + \Delta R_b)}{(2R_0 + \Delta R_a + \Delta R_b)(2R_0 + \Delta R_c + \Delta R_d)}$$

$$V_p = \frac{R_0(\Delta R_b + \Delta R_c - \Delta R_a - \Delta R_d) + \Delta R_b \Delta R_c - \Delta R_a \Delta R_d}{(2R_0 + \Delta R_a + \Delta R_b)(2R_0 + \Delta R_c + \Delta R_d)}$$

Q9: si  $\Delta R_i \ll R_0$  :

$$V_p \approx \frac{V_{\text{alim}}}{4} \left( \frac{\Delta R_b}{R_0} + \frac{\Delta R_c}{R_0} - \frac{\Delta R_a}{R_0} - \frac{\Delta R_d}{R_0} \right)$$

\*  $\frac{\Delta R_i}{R_0} = K \frac{\delta l_i}{l} = K \varepsilon_i$

\*  $V_p = \frac{V_{\text{alim}}}{4} K (\varepsilon_b + \varepsilon_c - \varepsilon_a - \varepsilon_d)$

\* on a  $\varepsilon_a = -\varepsilon_b = -\varepsilon_3 = \varepsilon_4$

\*  $\varepsilon_1 = \varepsilon_2$

\* hypothèse :  $\varepsilon_2 = \varepsilon_d$      $\varepsilon_3 = \varepsilon_c$      $\varepsilon_4 = \varepsilon_a$  :  $V_p = 0$

$$\rightarrow \varepsilon_2 = \varepsilon_d \quad \varepsilon_3 = \varepsilon_a \quad \varepsilon_4 = \varepsilon_c : V_p \neq 0$$

$$\rightarrow \varepsilon_2 = \varepsilon_a \quad \varepsilon_3 = \varepsilon_c \quad \varepsilon_4 = \varepsilon_d : V_p = 0$$

$$\rightarrow \varepsilon_2 = \varepsilon_a \quad \varepsilon_3 = \varepsilon_d \quad \varepsilon_4 = \varepsilon_c : V_p \neq 0$$

$$\rightarrow \varepsilon_2 = \varepsilon_c \quad \varepsilon_3 = \varepsilon_a \quad \varepsilon_4 = \varepsilon_d : V_p = 0$$

$$\rightarrow \varepsilon_2 = \varepsilon_c \quad \varepsilon_3 = \varepsilon_d \quad \varepsilon_4 = \varepsilon_a : V_p = 0$$

\* conclusion :  $V_p \neq 0$  si  $\varepsilon_4 = \varepsilon_c$

$\Rightarrow$  jauge 1 :  $R_c$

juges 2 et 3 :  $(R_a \text{ et } R_d)$  ou  $(R_d \text{ et } R_a)$

Q10)  $V_p = \frac{V_{\text{alim}}}{4} K (\underbrace{\varepsilon_1 + \varepsilon_4 - \varepsilon_2 - \varepsilon_3}_{4\varepsilon_1})$

$$V_p = K V_{\text{alim}} \varepsilon_1$$

Q11)  $\varepsilon_1 = kF$  or  $F = PS_m$

$$\Rightarrow V_p = K V_{\text{alim}} k S_m P$$

DEUXIÈME PROBLÈME: (d'après CCP TSI 2005)

Première partie: Charge d'un condensateur à travers une résistance

1) Au bout d'un temps infini, on est en régime permanent  $\Rightarrow v_s = C \frac{dt}{dt} = 0$

$$\text{or } i = C \frac{dv_s}{dt} \Rightarrow i = 0$$

$\Rightarrow$  le condensateur se comporte comme un interrupteur ouvert

$$i(0) = 0 \quad \text{et} \quad v_s(\infty) = E \quad \text{d'après une}$$

loi des mailles ( $v = R i = 0$  aux bornes de  $R$ )

$$2) \quad T = RC \quad \text{or} \quad R = \frac{v}{i} \Rightarrow [R] = V.A^{-1}$$

$$\text{et } i = C \frac{dv}{dt} \Rightarrow [C] = A.V^{-1}.s$$

$$\Rightarrow [T] = [R][C] = V.A^{-1}.A.V^{-1}.s = s$$

$\Rightarrow T$  est en seconde

$T$  est la constante de temps du circuit

$$3.1) \text{ loi des mailles: } E = R i + v_s$$

$$\text{or } i = C \frac{dv_s}{dt} \quad (\text{convention récepteur})$$

$$\Rightarrow RC \frac{dv_s}{dt} + v_s = E \Rightarrow T \frac{dv_s}{dt} + v_s = E$$

$$3.2) \text{ solution équation générale: } v_s = K e^{-t/T}$$

$$\text{solution particulière: } v_s = E$$

$$\Rightarrow v_s = K e^{-t/T} + E$$

$$\text{or } v_s(0^-) = 0 \quad (\text{condensateur initialement déchargé})$$

$$\text{et continuité de la tension aux bornes d'un condensateur} \\ (\text{continuité de l'énergie})$$

$$\Rightarrow v_s(0^+) = v_s(0^-) = 0 \quad \frac{1}{2} C v_s^2$$

$$\Rightarrow K = -E \quad \text{et} \quad v_s = E \left( 1 - e^{-t/T} \right)$$

$$t \rightarrow \infty: v_s \rightarrow E \quad \underline{\text{OK}}$$

$$3.3) \text{ asymptote à l'infini: } v_s = E$$

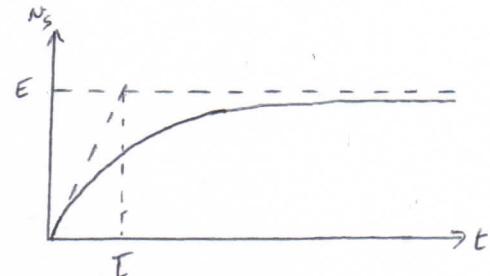
$$* \frac{dv_s}{dt} = \frac{E}{T} e^{-t/T} \quad \text{à } t=0: \frac{dv_s}{dt} = \frac{E}{T}$$

$$\Rightarrow \text{pente à l'origine: } \frac{E}{T}$$

$$* \text{équation de la tangente à l'origine: } v_s = \frac{E}{T} t$$

$$* \text{intersection avec l'asymptote à l'infini:}$$

$$v_s = \frac{E}{T} t = E \Rightarrow t = T$$



$$3.4) \quad v_s(t_1) = 0,99 E$$

$$= E \left( 1 - e^{-\frac{t_1}{T}} \right)$$

$$\Rightarrow e^{-\frac{t_1}{T}} = 0,01 \Rightarrow t_1 = T \ln 100$$

$$4) \text{ convention récepteur} \Rightarrow i = C \frac{dv_s}{dt} = C \frac{E}{T} e^{-t/T}$$

$$\Rightarrow i = \frac{E}{R} e^{-t/T}$$

Deuxième partie: Etude énergétique de la charge du condensateur

$$5.1) \quad E_c = \frac{1}{2} C v_s^2 \quad \text{or quand } t \rightarrow \infty, v_s \rightarrow E$$

$$\Rightarrow E_c = \frac{1}{2} C E^2$$

$$5.2) \text{ puissance Joule: } P_J = R i^2$$

$$E_J = \int_0^\infty P_J dt = \int_0^\infty R i^2 dt = \frac{E^2}{R} \int_0^\infty e^{-\frac{2t}{T}} dt$$

$$= \frac{E^2}{R} \left( -\frac{T}{2} \right) \left[ e^{-\frac{2t}{T}} \right]_0^\infty = -\frac{E^2 RC}{2R} (0-1)$$

$$E_J = \frac{1}{2} C E^2$$

$$\begin{aligned} S-3) \quad E_g &= \int_0^{\infty} E_i dt \quad \text{car } P_g = E_i \\ &= E \int_0^{\infty} \frac{E}{R} e^{-t/T} dt = \frac{E^2}{R} (-T) \underbrace{\left[ e^{-t/T} \right]_0}_{0-1} \\ E_g &= \frac{E^2 T}{R} \Rightarrow \boxed{E_g = CE^2} \end{aligned}$$

$$E_g = CE^2 = \frac{1}{2} CE^2 + \frac{1}{2} CE^2 = E_c + E_J$$

conservation de l'énergie OK

$$S-4) \quad \rho = \frac{E_c}{E_g} = \frac{\frac{1}{2} CE^2}{CE^2} = \boxed{\frac{1}{2} = \rho}$$

S-1) on remplace  $E$  par  $\frac{E}{2}$  dans la question S-3)

$$\Rightarrow \boxed{E_{g1} = \frac{1}{4} CE^2}$$

on remplace  $E$  par  $\frac{E}{2}$  dans la question S-1)

$$\Rightarrow \boxed{E_{c1} = \frac{1}{8} CE^2}$$

S-2) on a (cf 3-1)  
(même schéma électrique)  $\boxed{T \frac{dv_s}{dt} + v_s = E}$

$$\Rightarrow v_s = K' e^{-t/T} + E$$

à  $t=0$ ,  $v_s = \frac{E}{2}$  (régime permanent dans la position 1)

$$\Rightarrow \boxed{v_s = E \left( 1 - \frac{1}{2} e^{-t/T} \right)}$$

S-3) convention récepteur  $\Rightarrow i = +C \frac{dv_s}{dt}$

$$\Rightarrow i = \frac{CE}{2T} e^{-t/T} \Rightarrow \boxed{i = \frac{E}{2R} e^{-t/T}}$$

$$\begin{aligned} S-4) \quad E_{g2} &= \int_0^{\infty} E_i dt = E \int_0^{\infty} \frac{E}{2R} e^{-t/T} dt \\ &= \frac{E^2}{2R} (-T) \underbrace{\left[ e^{-t/T} \right]_0}_{0-1} = \frac{E^2 RC}{2R} \end{aligned}$$

$$\boxed{E_{g2} = \frac{1}{2} CE^2}$$

$$E_{c2} = \frac{1}{2} C v_s(\omega)^2 - E_c = \frac{1}{2} CE^2 - \frac{1}{8} CE^2$$

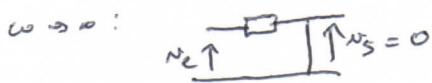
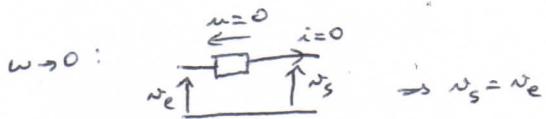
$$S-5) \quad \rho' = \frac{E_{c1} + E_{c2}}{E_{g1} + E_{g2}} = \frac{\frac{1}{2} CE^2 + \frac{3}{8} CE^2}{\frac{1}{4} CE^2 + \frac{1}{2} CE^2} = \boxed{\frac{2}{3} = \rho'}$$

7) On peut donc imaginer de changer le condensateur progressivement, en une multitude d'étages, diminuant ainsi l'énergie fournie par le générateur pour la même énergie fournie au condensateur.

Troisième partie : Circuit en régime sinusoidal

8)  $\omega \rightarrow 0$  :  $\frac{1}{T} \Leftrightarrow$  interrupteur ouvert

$\omega \rightarrow \infty$  :  $\frac{1}{T} \Leftrightarrow$  fil



Il s'agit donc d'un filtre passe-bas.

9-1) A  $v_e(t)$  on associe le complexe  $\underline{v_e} = V_e e^{j\omega t}$

$$\begin{aligned} v_s(t) &= V_s e^{j(\omega t + \varphi)} \\ &= \underline{V_s} e^{j\omega t} \end{aligned}$$

diviseur de tension :  $\underline{v_s} = \frac{1}{j\omega C} \underline{v_e} \quad \underline{v_e} = \frac{1}{1+j\omega RC} \underline{v_s}$

$$\underline{H} = \frac{\underline{v_s}}{\underline{v_e}} = \frac{1}{1+j\omega RC} = \frac{1}{1+j\frac{\omega}{\omega_0}}$$

$$G(\omega) = |\underline{H}| = \frac{1}{\sqrt{1+(RC\omega)^2}} = \frac{1}{\sqrt{1+\frac{\omega^2}{\omega_0^2}}}$$

$$\varphi = \arg \underline{H} = -\arctan(RC\omega) = -\arctan \frac{\omega}{\omega_0} = \varphi(\omega)$$

9-2)  $\omega \rightarrow 0$  :  $\underline{H} \rightarrow 1 \Rightarrow G \rightarrow 1, g \rightarrow 0, \varphi \rightarrow 0$

\*  $\omega \rightarrow \omega_0$  :  $\underline{H} \rightarrow \frac{1}{1+j} \Rightarrow G \rightarrow \frac{1}{\sqrt{2}}, g \rightarrow -3 \text{ dB}, \varphi \rightarrow \frac{\pi}{4}$

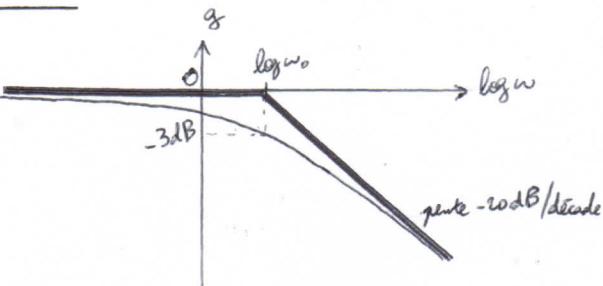
\*  $\omega \rightarrow \infty$  :  $\underline{H} \rightarrow -j \frac{\omega_0}{\omega} \Rightarrow G \rightarrow 0, g \rightarrow \infty, \varphi \rightarrow -\frac{\pi}{2}$

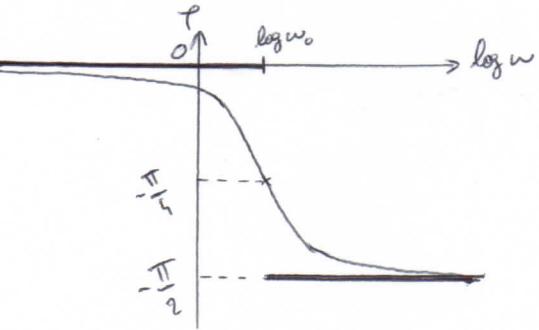
	$G$	$g = 20 \log G$	$\varphi$	
$\omega \rightarrow 0$	1	0	0	
$\omega \rightarrow \omega_0$	$\frac{1}{\sqrt{2}}$	-3 dB	$-\frac{\pi}{4}$	
$\omega \rightarrow \infty$	0	$-\infty$	$-\frac{\pi}{2}$	

$\omega \rightarrow \infty, H \rightarrow -j \frac{\omega_0}{\omega} \Rightarrow G \rightarrow \frac{\omega_0}{\omega}$

$g \rightarrow 20 \log \omega_0 - 20 \log \omega$

$\Rightarrow$  La pente de la courbe  $g(\log \omega)$  est donc de -20 dB par décade.

3.3) 



10)  $|H|_{max} = G_{max} = 1 \Rightarrow g_{max} = 0$

$g(\omega_c) = g_{max} - 3 \text{ dB} = -3 \text{ dB}$

$\Rightarrow \omega_c = \omega_0 = \frac{1}{RC}$

Quatrième partie : Caractère intégrateur d'un filtre

11) AO idéal  $\Rightarrow i_+ = i_- = 0$

réseau linéaire  $\Rightarrow V_- = V_+$  ou  $V_+ = V_B = 0$   
+ AO de gain infini  
 $\Rightarrow V_A = V_- = 0$

loi des noyaux en A :  $\frac{V_e - V_A}{R} = \frac{V_A - V_S}{R'} + i_c$

avec  $i_c = +C \frac{d(V_A - V_S)}{dt}$  (convention récepteur).

$\Rightarrow N_S + R'C \frac{dV_S}{dt} = -\frac{R'}{R} V_e$

12.1)  $N_e = V_e \cos \omega t \Rightarrow N_S = V_S \cos(\omega t + \varphi)$   
le montage est intégrateur si  $|N_S| \ll |R'C \frac{dV_S}{dt}|$   
et alors  $R'C \frac{dV_S}{dt} = -\frac{R'}{R} N_e \Rightarrow N_S = K \int N_e dt$   
intégrateur si  $V_S \ll R'C V_S \omega$   
intégrateur si  $R'C \omega \gg 1$

$R'C \frac{dV_S}{dt} = -\frac{R'}{R} N_e \Rightarrow N_S = -\frac{1}{RC} \int N_e dt$

$N_S = -\frac{1}{RC} V_e \int \cos \omega t dt \Rightarrow N_S = -\frac{V_e}{RC \omega} \sin \omega t$

12.2) si  $|N_S| \gg |R'C \frac{dV_S}{dt}|$ , c'est-à-dire  $R'C \omega \ll 1$   
alors  $N_S = -\frac{R'}{R} N_e$   
Le montage est amplificateur inverseur de gain

$G = -\frac{R'}{R}$  si  $R'C \omega \ll 1$

13.1)  $N_S + R'C \frac{dV_S}{dt} = -\frac{R'}{R} E$  pour  $t > 0$   
 $\Rightarrow N_S = K e^{-\frac{t}{R'C}} - \frac{R'}{R} E$   
or à  $t=0$ ,  $N_S - \frac{V_A}{0} = 0$  car condensateur déchargé et continuité tension aux bornes d'un condensateur.

$\Rightarrow N_S = -\frac{R'}{R} E \left( 1 - e^{-\frac{t}{R'C}} \right)$

13.2) Si  $\frac{t}{R'C} \ll 1$ ,  $e^{-\frac{t}{R'C}} = 1 - \frac{t}{R'C}$   
 $\Rightarrow N_S = -\frac{R'}{R} E \frac{t}{R'C} = -\frac{E}{RC} t = N_S$   
si  $t \ll R'C$

$N_e$  étant constant,  $N_S$  décroissant linéairement avec le temps,  $N_S$  est bien l'intégrale de  $N_e$ .  
 $N_S$  ne doit pas dépasser la tension de saturation sinon l'AO va saturer, le comportement ne sera plus linéaire.

TROISIÈME PROBLÈME: Notion d'harmoniques - Analyse de Fourier très simplifié (d'après CAPES externe 2005)

### I) Quelques généralités

1) Le système est linéaire si  $\underline{s}(t)$  est donnée par une équation différentielle linéaire à coefficients constants dont la forme générale est :

$$a \underline{s}(t) + b \frac{d\underline{s}(t)}{dt} + \dots + c \frac{d^m \underline{s}(t)}{dt^m} = d \underline{e}(t) + f \frac{d\underline{e}(t)}{dt} + \dots + g \frac{d^m \underline{e}(t)}{dt^m}$$

2)a) Si  $\underline{s}(t)$  est un signal périodique, il est développable (pulsation  $\omega$ ) en série de Fourier :

$$\underline{s}(t) = C_0 + \sum_{n=1}^{\infty} C_n \cos(n\omega t + \phi_n)$$

L'ensemble des amplitudes  $C_n$  forme le spectre de fréquence du signal  $\underline{s}(t)$ . Il est représenté par un diagramme en batons :  $C_n = f(n\omega)$  ou  $f(n)$  ou  $f(nf)$ .

2)b) système 1: on retrouve les mêmes fréquences que pour  $\underline{e}(t)$   $\Rightarrow$  système linéaire  
rôle : filtre passe-bas (coupe HF : 4 et 5 kHz)

2)c) système 2: linéaire (idem)  
filtre passe-bande

système 3: non linéaire car des fréquences supplémentaires apparaissent (0,5 et 3,5 kHz)

3) 1)  $V$ : valeur efficace de la tension  $\underline{u}(t)$   
↳ mesurable avec un voltmètre, à l'oscilloscope,

$\omega$ : pulsation du signal  $\omega = 2\pi f$

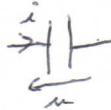
$f$ : fréquence  $\rightarrow$  mesurable à l'oscillo, ou avec un frécomètre

$\varphi_u$ : phase à l'origine des temps  $\rightarrow$  il suffit de définir une origine des temps

3) 2) a) résistance:  $\underline{u}(t) = R \underline{i}(t)$  lois d'Ohm en convention récepteur  
 $= \underline{Z} \underline{i}$

$$\underline{Z} = R$$

\* capacité :



$$i = C \frac{du}{dt}$$

$$\frac{di}{dt} = j\omega u$$

$$\Rightarrow \underline{i} = j\omega C \underline{u}$$

$$\Rightarrow \underline{u} = \frac{1}{j\omega C} \underline{i} = \underline{Z} \underline{i} \Rightarrow \underline{Z} = \frac{1}{j\omega C}$$

\* inductance :



$$u = L \frac{di}{dt}$$

$$\Rightarrow \underline{u} = j\omega L \underline{i} = \underline{Z} \underline{i} \Rightarrow \underline{Z} = j\omega L$$

$$3) 2) b) \underline{u} = 10\sqrt{2} e^{j\omega t} = (1 \cdot 10^3 + j1 \cdot 10^3) I \sqrt{2} e^{j\omega t} e^{j\frac{\pi}{4}}$$

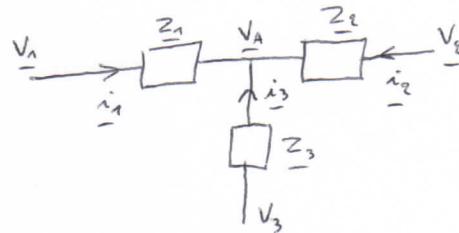
$$\Rightarrow 10 = 1 \cdot 10^3 (1+j) I e^{j\frac{\pi}{4}}$$

$$0,01 = \sqrt{2} e^{j\frac{\pi}{4}} I e^{j\frac{\pi}{4}}$$

$$\Rightarrow I = \frac{0,01}{\sqrt{2}} e^{j\frac{\pi}{4}}$$

$$\Rightarrow i(t) = 0,01 \cos(\omega t - \frac{\pi}{4}) \text{ en Ampère}$$

4)



loi des nœuds :  $i_1 + i_2 + i_3 = 0$

$$\Rightarrow \frac{V_3 - V_A}{Z_3} + \frac{V_2 - V_A}{Z_2} + \frac{V_1 - V_A}{Z_1} = 0 \quad (\text{lois d'Ohm})$$

$$\Rightarrow V_A = \frac{\frac{V_1}{Z_1} + \frac{V_2}{Z_2} + \frac{V_3}{Z_3}}{\frac{1}{Z_1} + \frac{1}{Z_2} + \frac{1}{Z_3}}$$

$$V_A = \frac{\underline{Y}_1 \underline{V}_1 + \underline{Y}_2 \underline{V}_2 + \underline{Y}_3 \underline{V}_3}{\underline{Y}_1 + \underline{Y}_2 + \underline{Y}_3} = \frac{\sum_i \underline{Y}_i \underline{V}_i}{\sum_i \underline{Y}_i}$$

thm de Nillmann

## II) Filtre sélectif

1)a)  $v(t)$  sinusoïdale de pulsation  $\omega$

on système linéaire (résistance, capacité, AO en régime linéaire)

$\Rightarrow s(t)$  sinusoïdale de pulsation  $\omega$

$$\begin{aligned} v(t) &= E \sqrt{2} e^{j\frac{\pi}{2}} e^{-j\omega t} e^{j\omega t} \\ s(t) &= S \sqrt{2} e^{j\frac{\pi}{2}} e^{-j\omega t} e^{j\omega t} \end{aligned} \Rightarrow I(\omega) = \frac{S}{E} e^{j(\varphi_0 - \varphi_s)} \text{ indépendant du temps}$$

La connaissance de  $I(\omega)$  nous donne la réponse du circuit pour toutes les pulsations, toutes les fréquences.

1)b) \* système linéaire  $\Rightarrow$  on peut utiliser le thm de superposition

\* De plus, tout signal périodique est développable en série de Fourier (si pas périodique : transformée de Fourier). Tout signal est donc une somme de signaux sinusoïdaux.

$\Rightarrow$  Chaque harmonique va être filtré différemment.

1)c) \* thm de Millmann en A

$$V_A = \frac{\frac{E}{R_1} + \frac{0}{R_2} + jC_1w \frac{V_B}{2R_1} + jC_1w \frac{S}{2}}{\frac{1}{R_1} + \frac{1}{R_2} + 2jC_1w}$$

\* thm de Millmann en B (AO idéal  $\Rightarrow i_o = 0$ )

$$\Rightarrow V_B = \frac{jC_1w V_A + \frac{S}{2R_1}}{jC_1w + \frac{1}{2R_2}}$$

or  $V_B = V^- = V^+ = 0$   
 régime linéaire et AOL de gain infini

$$\begin{aligned} \Rightarrow V_A &= \frac{-S}{2jR_1C_1w} \\ &= \frac{\frac{E}{R_1} + jC_1w S}{\frac{1}{R_1} + \frac{1}{R_2} + 2jC_1w} \end{aligned}$$

$$1)d) \frac{-S}{2jR_1C_1w} \left( \frac{1}{R_1} + \frac{1}{R_2} + 2jC_1w \right) - jC_1w S = \frac{E}{R_1}$$

$$\frac{S}{2jR_1C_1w} + \frac{1}{2jR_2C_1w} + 1 + jR_1C_1w = -E$$

$$I(\omega) = \frac{S}{E} = \frac{-1}{1 + jR_1C_1w + \frac{1}{2jC_1w} \underbrace{\left( \frac{1}{R_1} + \frac{1}{R_2} \right)}_{R_e} \frac{R_1 + R_2}{R_1R_2}}$$

$$I(\omega) = \frac{-1}{1 + jR_1C_1w - j \frac{R_1 + R_2}{2R_1R_2} \frac{1}{C_1w}}$$

$$I(\omega) = \frac{-1}{1 + j \left( R_1C_1w - \frac{1}{R_e C_1w} \right)}$$

avec  $R_e = \frac{2R_1R_2}{R_1 + R_2}$

$$1)e) I(\omega) = \frac{-1}{1 + j \left( \frac{w}{w_0} - \frac{w_0}{w} \right)}$$

$$\Rightarrow \begin{cases} \frac{Q}{w_0} = R_1C_1 \\ Qw_0 = \frac{1}{R_e C_1} \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} Q = \sqrt{\frac{R_1}{R_e}} \\ w_0 = \frac{1}{C_1 \sqrt{R_e R_1}} \end{cases}$$

$$\begin{aligned} \text{avec } R_e &= \frac{2R_1R_2}{R_1 + R_2} \Rightarrow Q = \sqrt{\frac{R_1 + R_2}{2R_e}} \\ &\Rightarrow w_0 = \frac{1}{R_1 C_1} \sqrt{\frac{R_1 + R_2}{2R_2}} \end{aligned}$$

$$1)f) f_0 = 3,0 \text{ kHz} \Rightarrow w_0 = 2\pi f_0 = 2 \cdot 10^4 \text{ rad.s}^{-1}$$

$$Q = 20$$

Prenons par exemple  $C_1 = 10 \text{ nF}$  (typique au labor)

$$\frac{Q}{w_0} = R_1C_1 \Rightarrow R_1 = \frac{Q}{w_0 C_1} = 1 \cdot 10^5 \Omega$$

$$Q = 20 = \sqrt{\frac{1}{2} + \frac{1}{2} \frac{R_1}{R_2}} \Rightarrow \left( 400 - \frac{1}{2} \right) \times 2 = \frac{R_1}{R_2}$$

$$\Rightarrow R_2 = 1 \cdot 10^6 \Omega$$

$$\Rightarrow \text{le couple} \quad \begin{cases} C_1 = 10 \text{ nF} \\ R_1 = 1 \cdot 10^5 \Omega \\ R_2 = 1 \cdot 10^6 \Omega \end{cases}$$

conviennent pour avoir  
 $f_0 = 3,0 \text{ kHz}$   
 et  $Q = 20$ .

$$2)a) T(\omega) = \frac{1}{\sqrt{1+Q^2\left(\frac{\omega}{\omega_0} - \frac{\omega_0}{\omega}\right)^2}}$$

est maximum si  $Q^2\left(\frac{\omega}{\omega_0} - \frac{\omega_0}{\omega}\right)^2 = 0$  et alors  $T(\omega) = 1 = T_{max}$

$\Rightarrow T(\omega)$  max pour  $\omega = \omega_0$

$$2)b) \text{ pulsations de coupe } \omega_c \text{ telles que } T(\omega_c) = \frac{T_{max}}{\sqrt{2}}$$

ici  $T_{max} = 1$

$$T(\omega_c) = \frac{1}{\sqrt{2}} = \frac{1}{\sqrt{1+Q^2\left(\frac{\omega_c}{\omega_0} - \frac{\omega_0}{\omega_c}\right)^2}}$$

$$\Rightarrow Q^2\left(\frac{\omega_c}{\omega_0} - \frac{\omega_0}{\omega_c}\right)^2 = 1$$

$$\Rightarrow Q\left(\frac{\omega_c}{\omega_0} - \frac{\omega_0}{\omega_c}\right) = \pm 1$$

$$\Rightarrow \frac{\omega_c^2}{Q} \mp \frac{\omega_0}{Q} \omega_c - \omega_0^2 = 0$$

$$\Delta = \frac{\omega_0^2}{Q^2} + 4\omega_0^2 = \omega_0^2 \left( \frac{1}{Q^2} + 4 \right)$$

$$\omega_c = \pm \frac{\omega_0}{Q} \pm \omega_0 \sqrt{\frac{1}{Q^2} + 4}$$

4 solutions (2 positives, 2 négatives)

on garde les 2 positives

$$\omega_{cB} = -\frac{\omega_0}{2Q} + \frac{\omega_0}{2} \sqrt{\frac{1}{Q^2} + 4}$$

$$\omega_{ch} = \frac{\omega_0}{2Q} + \frac{\omega_0}{2} \sqrt{\frac{1}{Q^2} + 4}$$

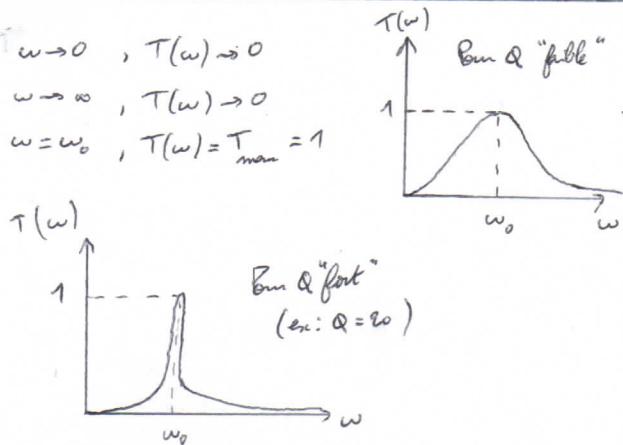
$$B_\omega = \omega_{ch} - \omega_{cB} = \frac{\omega_0}{Q} \Rightarrow B_\omega = \frac{\omega_0}{Q}$$

$$2)c) Q = \frac{\omega_0}{B_\omega} \Rightarrow \text{plus la bande passante est}$$

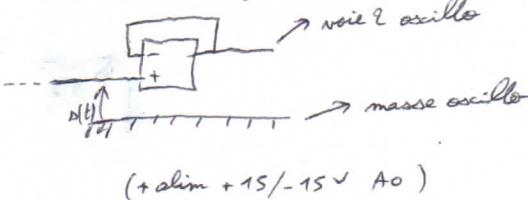
faible, plus le filtre est sélectif, plus le facteur de qualité est grand.

$$2)d) B_f = \frac{B_\omega}{2\pi} = \frac{f_0}{Q} = \frac{3,0 \cdot 10^3}{20} = 150 \text{ Hz} = B_f$$

$$2)e) \begin{aligned} \omega \rightarrow 0, T(\omega) \approx 0 \\ \omega \rightarrow \infty, T(\omega) \rightarrow 0 \\ \omega = \omega_0, T(\omega) = T_{max} = 1 \end{aligned}$$



3)a) intervalle de montage suivant :



idem pour e(t) sur voie 1 oscillo

3)b) On envoie un signal sinusoïdal d'amplitude 1V pour e(t) (avec GBF). On relève l'amplitude pour s(t), d'où T(ω). Ensuite, on change la fréquence, idem, etc.

3)c) La source +15V/-15V sert à faire fonctionner l'AO!

Si l'amplitude théorique de s(t) dépassait 15V, alors on aurait saturation et  $s(t) = 13 - 15V = V_{sat}$ .

3)d) Si on inverse les bornes + et - de l'AO dans le circuit 2, on n'aurait plus de boucle de rétroaction entre la sortie et l'entrée inverseuse de l'AO, donc on ne fonctionnerait plus en régime linéaire, et  $s(t) = \pm V_{sat}$  (on serait en régime saturé).

$$4)* \angle e(t) = \frac{E}{2} \text{ OK}$$

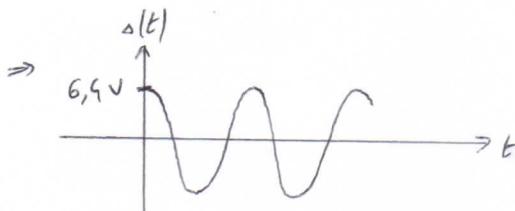
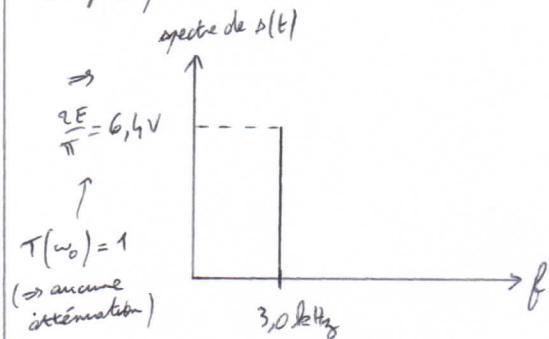
\* terme (harmonique) de rang impair  $\Rightarrow$  OK

\* décroissance en  $\frac{1}{n}$   $\Rightarrow$  OK (théorème)

$$9)a) e(t) = \frac{E}{2} + \underbrace{\frac{2E}{\pi} \sin(2\pi f_0 t)}_{\begin{array}{l} \text{valeur moyenne} \\ \text{composante continue} \end{array}} + \underbrace{\frac{2E}{3\pi} \sin(2\pi 3f_0 t)}_{\begin{array}{l} \text{harmonique de rang 1 = fondamental} \\ \text{(fréquence } f_0 \text{)}} + \underbrace{\frac{2E}{5\pi} \sin(2\pi 5f_0 t)}_{\begin{array}{l} \text{harmonique de rang 3} \\ \text{(fréquence } 3f_0 \text{)}} + \dots$$

$$9)b) f_0 = 3,0 \text{ kHz et } Q = 20 \Rightarrow B_f = 15 \cdot 10^3 \text{ Hz}$$

$\Rightarrow$  seul le fondamental est dans la bande passante (filtre sélectif) du filtre  $V \Rightarrow$  les autres harmoniques sont très fortement atténués (et la composante continue est coupée).



sinusoïde de fréquence  $f = f_0 = 3,0 \text{ kHz}$

9)c) On veut toujours garder un filtre sélectif.

$\Rightarrow$  on garde  $Q = 20$  (donc on ne change pas les valeurs de  $R_1$  et  $R_2$ ) ( $Q = \sqrt{\frac{R_1+R_2}{2R_2}}$ ).

Par contre, on change la valeur de  $C_1$  (capacité réglable), donc de  $\omega_0 = \frac{1}{R_1 C_1} \sqrt{\frac{R_1+R_2}{2R_2}}$ .

Ainsi, en changeant la valeur de  $C_1$ , donc de  $\omega_0$ , on peut "ballader" le pic de résonance du filtre sur toute la gamme de fréquence. Ainsi, à chaque fois qu'une sinusoïde apparaît pour  $\Delta(t)$  sur l'écran de l'oscillo, ça correspond à un harmonique de  $e(t)$   $\Rightarrow$  on peut en déduire la fréquence de l'harmonique, son amplitude.