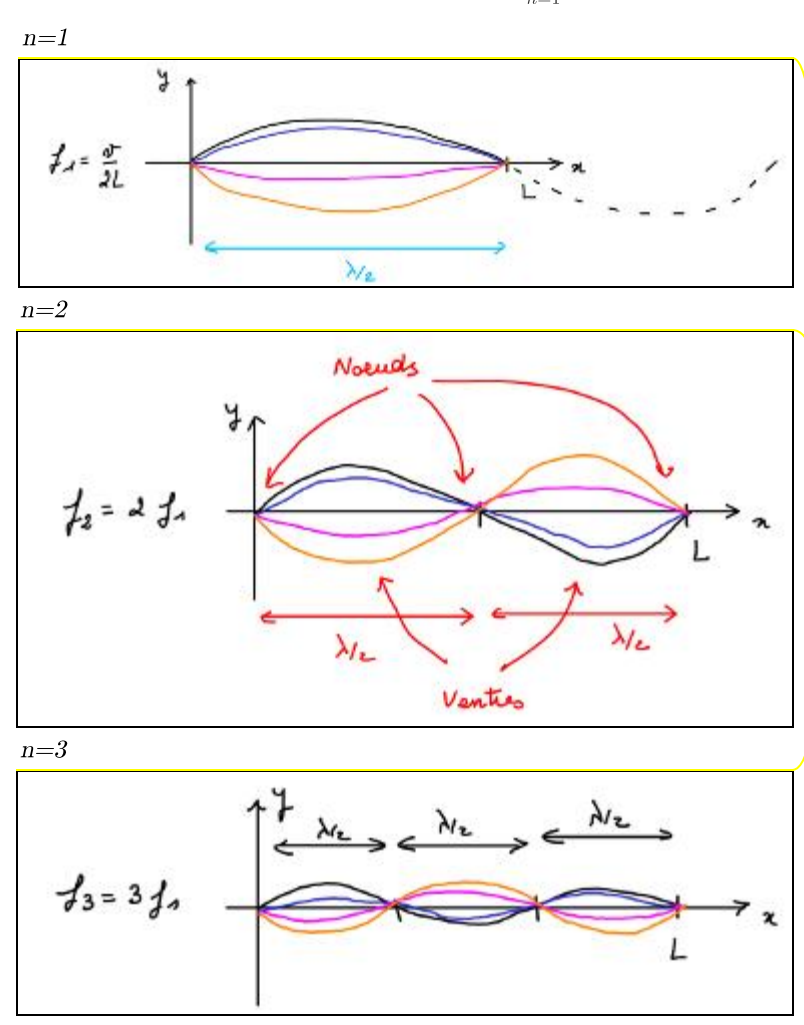


On obtient un ensemble discret de solutions appelées **modes propres** de vibration.

Le mouvement général peut s'écrire comme une superposition de ces modes propres.

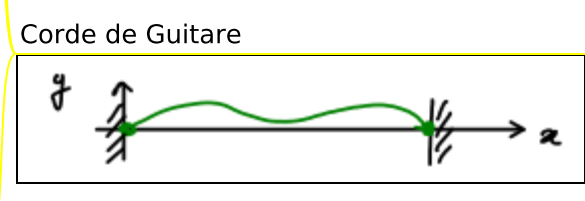
$$\psi(x, t) = \sum_{n=1}^{\infty} \psi_n(x, t)$$


Conditions aux limites
 $\psi(0, t) = 0$ et $\psi(L, t) = 0$

Solution en onde stationnaire
 $\psi(x, t) = -A \sin\left(\frac{n\pi}{L}x\right) \cos\left(\frac{n\pi}{L}t + \varphi_0\right)$

Caractéristiques de ces modes propres

$f_n = n \frac{v}{2L}$ et alors $L = n \frac{\lambda}{2}$

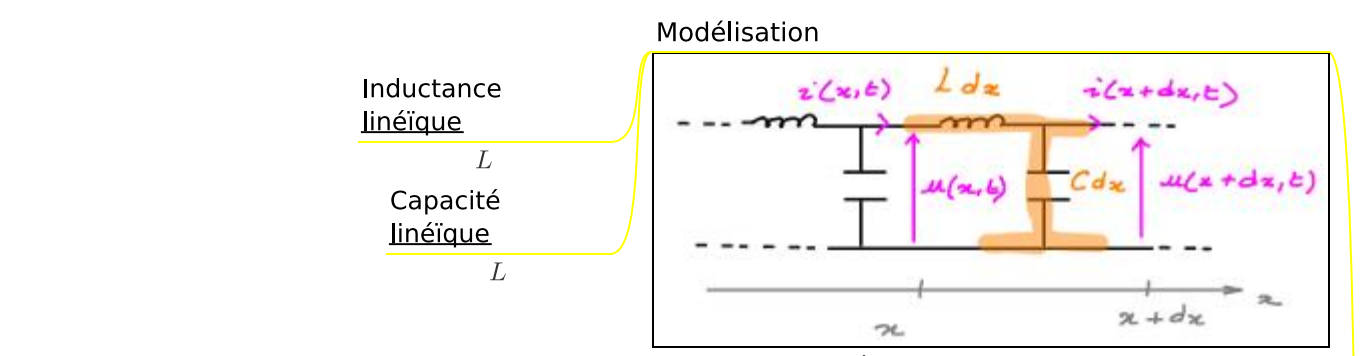
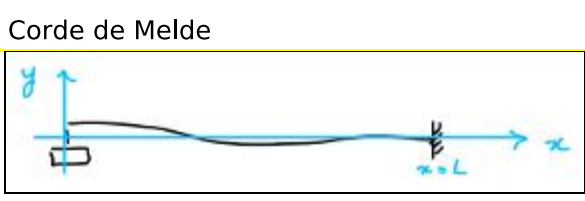


Conditions aux limites
 $\psi(0, t) = a \cos(\omega t)$ et $\psi(L, t) = 0$

Solution en onde stationnaire
 $\psi(x, t) = -\frac{a}{\sin(kL)} \sin(k(x-L)) \cos(\omega t)$

Phénomène de résonance
 $A \rightarrow +\infty$ si $\sin(kL) \rightarrow 0$

$f_n \rightarrow n \frac{v}{2L}$ et alors $L \rightarrow n \frac{\lambda}{2}$



Équations électriques

LDM : $u(x+dx, t) = u(x, t) - Ldx \frac{\partial i}{\partial t}$

LDN : $i(x+dx, t) = i(x, t) - Cdx \frac{\partial u}{\partial t}$

Découplage

À l'ordre 1

$$\frac{\partial^2 u}{\partial x^2} = \frac{1}{v^2} \frac{\partial^2 u}{\partial t^2}$$

$$\frac{\partial^2 i}{\partial x^2} = \frac{1}{v^2} \frac{\partial^2 i}{\partial t^2}$$

Relation de dispersion

$\underline{u} = \underline{U}_0 e^{i(\omega t - kx)}$ est solution de $\frac{\partial^2 \underline{u}}{\partial x^2} = v^2 \frac{\partial^2 \underline{u}}{\partial t^2}$ si :

$$k = \frac{\omega}{v}$$

Impédance caractéristique

$\underline{u} = \underline{U}_0 e^{i(\omega t - kx)}$ est lié à $\underline{i} = \underline{I}_0 e^{i(\omega t - kx)}$ par $\frac{\partial u}{\partial x} = -L \frac{\partial i}{\partial t}$ soit $-jk\underline{u} = -j\omega L \underline{i}$

$$\underline{Z} = \frac{\underline{u}}{\underline{i}} = \frac{L\omega}{k} = \sqrt{\frac{L}{C}} = Z_c \approx 50 \Omega$$

Forme des ondes

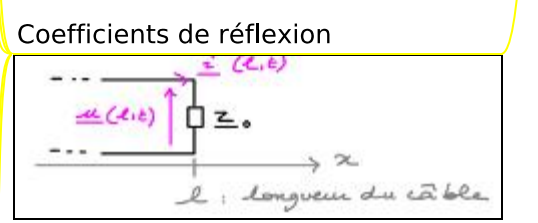
$$\underline{u} = \underline{U}_0 e^{i(\omega t - kx)} + \underline{U}'_0 e^{i(\omega t + kx)}$$

$$\underline{i} = \underline{I}_0 e^{i(\omega t - kx)} + \underline{I}'_0 e^{i(\omega t + kx)}$$

Conditions aux limites
 $\underline{u}(\ell, t) = Z_0 \underline{i}(\ell, t)$

Coefficients de réflexion en amplitude

$$\underline{r}_i = \frac{\underline{i}_i(\ell, t)}{\underline{i}_t(\ell, t)} = \frac{Z_c - Z_0}{Z_c + Z_0}$$

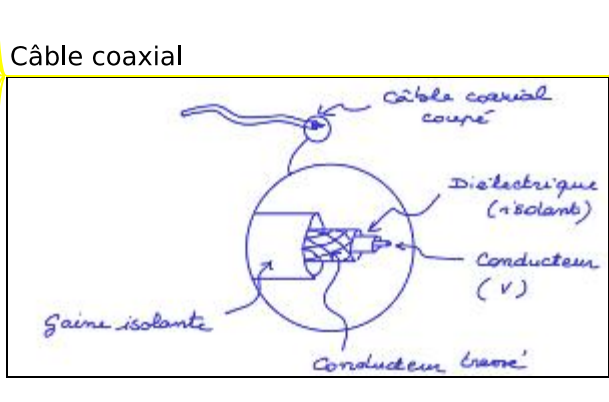
$$\underline{r}_u = \frac{\underline{u}_i(\ell, t)}{\underline{u}_t(\ell, t)} = -\underline{r}_i$$


L'onde incidente est entièrement réfléchie si :

$Z_0 = 0$ (court-circuit) ou si $Z_0 \rightarrow \infty$ (circuit ouvert) car alors $\underline{r}_i = -\underline{r}_u = 1$

L'onde incidente est entièrement absorbée si :

$Z_0 = Z_c$ (adaptation d'impédance) car alors $\underline{r}_i = -\underline{r}_u = 0$



Exemples

Équation de d'Alembert

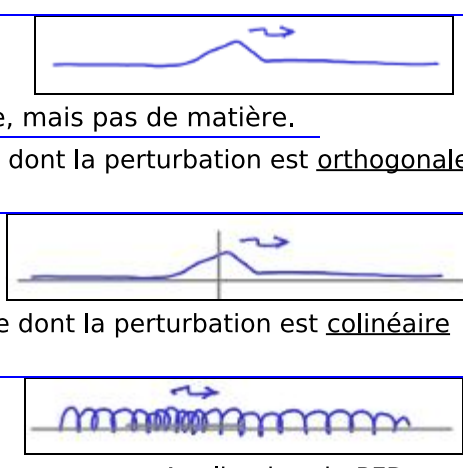
Onde progressive

Une **onde progressive** est le phénomène de **propagation** d'une **perturbation** dans l'espace.

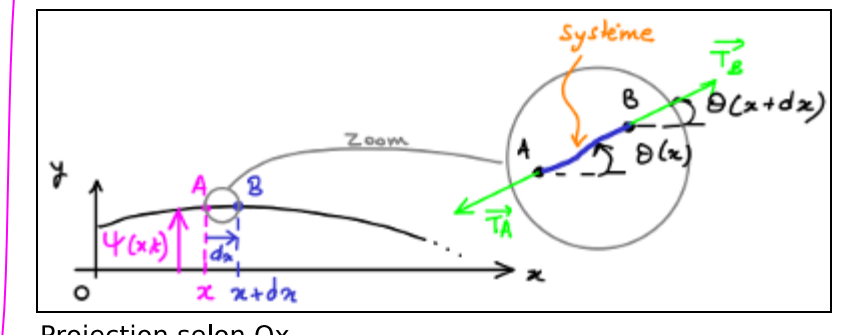
Il y a propagation d'énergie, mais pas de matière.

Onde transversale : onde dont la perturbation est **orthogonale** à la direction de propagation.

Onde longitudinale : onde dont la perturbation est **colinéaire** à la direction de propagation.



Application du PFD

$$dm \frac{\partial^2 \psi}{\partial t^2} = \begin{matrix} -T_A \cos \theta(x) & T_B \cos \theta(x+dx) \\ -T_A \sin \theta(x) & T_B \sin \theta(x+dx) \end{matrix}$$


Projection selon Oy

À l'ordre 1 : $\sin \theta \approx \tan \theta \approx \frac{\partial \psi}{\partial x}$ et $dm = \mu \sqrt{dx^2 + d\psi^2} \approx \mu dx$

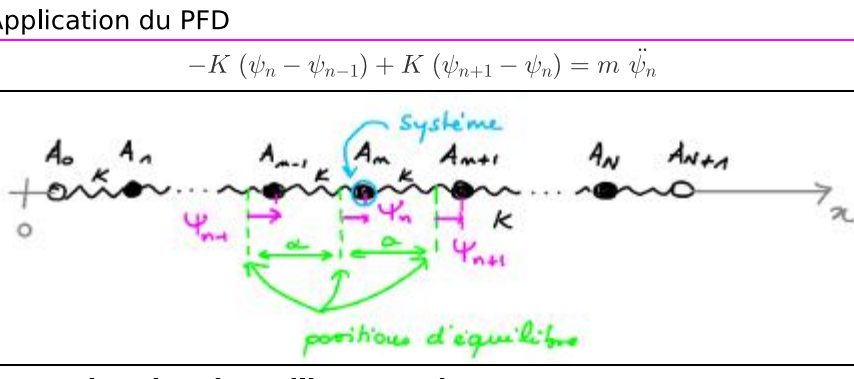
Masse linéique μ

$$\mu dx \frac{\partial^2 \psi}{\partial t^2} = T \frac{\partial \psi}{\partial x}(x+dx) - T \frac{\partial \psi}{\partial x}(x) = T \frac{\partial^2 \psi}{\partial x^2} dx$$

Équation de d'Alembert

$\frac{\partial^2 \psi}{\partial t^2} = v^2 \frac{\partial^2 \psi}{\partial x^2}$

Célérité

$$v = \sqrt{\frac{T}{\mu}}$$


FTY

$$\psi_{n+1} - \psi_n \leftrightarrow \psi(x+dx) - \psi(x) \approx dx \frac{\partial \psi}{\partial x} + \frac{dx^2}{2} \frac{\partial^2 \psi}{\partial x^2}$$

$$\psi_{n-1} - \psi_n \leftrightarrow \psi(x-dx) - \psi(x) \approx -dx \frac{\partial \psi}{\partial x} + \frac{dx^2}{2} \frac{\partial^2 \psi}{\partial x^2}$$

Équation de d'Alembert

$$\frac{\partial^2 \psi}{\partial t^2} = v^2 \frac{\partial^2 \psi}{\partial x^2}$$

Pulsation propre

$$\omega_0 = \sqrt{\frac{K}{m}}$$

Module d'Young E

$$\frac{F}{S} = E \frac{\Delta L}{L}$$

Célérité

$$v = \omega_0 a$$

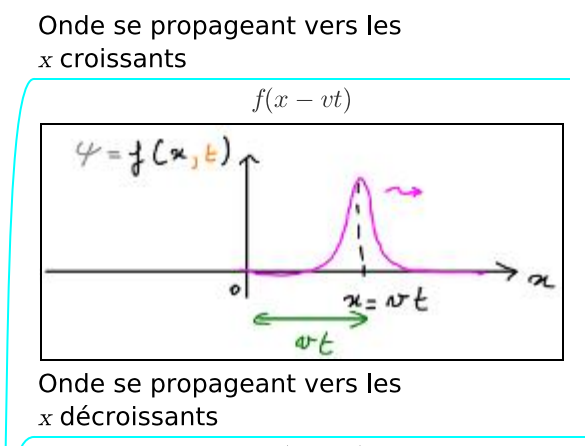
Lien avec le module d'Young

$$E = \frac{K}{a} \text{ soit } v = \sqrt{\frac{\mu}{E}}$$

Équation de d'Alembert

$$\frac{\partial^2 \psi}{\partial t^2} = v^2 \Delta \psi$$

Équation de propagation des ondes dans une tige



Solution en onde progressive

$$\psi = f(x - vt) + g(x + vt)$$

Onde progressive harmonique se propageant vers les x croissants

$$\psi = A \cos(\omega t - kx + \varphi)$$

Pulsation

$$\omega = \frac{2\pi}{T} = 2\pi f$$

Nombre d'onde

$$k = \frac{2\pi}{\lambda} = 2\pi \sigma$$

Représentation complexe

$$\psi = A e^{i(\omega t - kx + \varphi)} = \underline{A} e^{i(\omega t - kx)}$$

Vitesse de phase

$$\phi = \omega t - kx + \varphi \text{ ne varie pas si } d\phi = \omega dt - k dx = 0 \text{ soit } \frac{dx}{dt} = \frac{\omega}{k} = v_\phi$$

Relation de dispersion

$\psi = A \cos(\omega t - kx + \varphi)$ sera solution de $\frac{\partial^2 \psi}{\partial t^2} = v^2 \frac{\partial^2 \psi}{\partial x^2}$ si $k^2 \psi = \frac{1}{v^2} \omega^2 \psi$

$$k = \frac{\omega}{v}$$

Solution en onde stationnaire

$$\psi = F(x) \cdot G(x)$$

Forme de la solution dans un milieu régi par l'équation de d'Alembert

$\psi = F(x) \cdot G(x)$ sera solution de $\frac{\partial^2 \psi}{\partial t^2} = v^2 \frac{\partial^2 \psi}{\partial x^2}$ si :

$$\psi = A \cos(kx + \varphi_x) \cdot \cos(\omega t + \varphi_t)$$