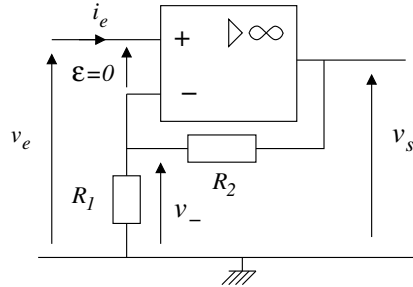


## TD02 : Oscillateurs (correction)

### Elec045. Choix d'une chaîne retour (\*).

1. Montage amplificateur non inverseur :



Dans le cas d'un amplificateur idéal fonctionnant en régime linéaire  $v_+ = v_-$ , en appliquant la formule du pont diviseur de tension, on en déduit :

$$v_e = \frac{R_1}{R_1 + R_2} v_s \Leftrightarrow \boxed{H = \frac{v_s}{v_e} = \left(1 + \frac{R_2}{R_1}\right)}$$

2. La condition d'oscillations sinusoïdales s'écrit  $\underline{H}(j\omega_0) \times \underline{K}(j\omega_0) = 1$ . La transmittance de la chaîne directe étant réelle, celle de la chaîne retour doit l'être aussi. D'après le diagramme de Bode pour la phase :

$$\varphi(\underline{K}) = 0 \Rightarrow \boxed{f_0 = 4,0 \text{ kHz}}$$

Pour cette fréquence,  $|\underline{K}|_{dB}(f_0) \approx -15 \text{ dB}$ ; la chaîne directe doit posséder un gain qui compense cet affaiblissement, c'est à dire :

$$20 \log \left(1 + \frac{R_2}{R_1}\right) = 15 \Rightarrow \frac{R_2}{R_1} = 10^{3/4} - 1 \text{ donc } R_2 \approx 4,6 R_1$$

On peut donc retenir pour les résistances  $\boxed{R_1 = 1,0 \text{ k}\Omega}$  et  $\boxed{R_2 = 4,6 \text{ k}\Omega}$ , le mieux étant de choisir une résistance variable pour  $R_2$  entre 0 et 10 k $\Omega$  pour ajuster précisément la condition d'oscillations.

### Elec047. Oscillateur à résistance négative (\*\*).

1. La loi d'additivité des tensions s'écrit :  $\boxed{v = R_1 i + v_s}$  ( $i_+ = 0$ ).

Pour l'ALI idéal en régime linéaire,  $v_+ = v_-$ , la formule du pont diviseur de tension donne :

$$\boxed{v = \frac{R_3}{R_3 + R_2} v_s}$$

2. On élimine  $v_s$  du système d'équations :

$$v = R_1 i + \left(1 + \frac{R_2}{R_3}\right) v \Rightarrow 0 = R_1 i + \frac{R_2}{R_3} v \Rightarrow v = -\frac{R_3 R_1}{R_2} \times i$$

La caractéristique du dipôle fait apparaître une **relation linéaire** entre la tension et l'intensité, le dipôle se comporte donc bien comme un conducteur ohmique de résistance  $-R'$  avec  $\boxed{R' = R_3 R_1 / R_2}$ .

3. La loi d'additivité des tensions s'écrit :  $v_c + u_1 = v$  :

→ caractéristique de la résistance négative :  $v = -R' i$

→ caractéristique de la bobine (convention générateur) :  $u_1 = -r i - L \frac{di}{dt}$

$$v_c - r i - L \frac{di}{dt} = -R' i \Rightarrow \frac{dv_c}{dt} - r \frac{di}{dt} - L \frac{d^2 i}{dt^2} = -R' \frac{di}{dt}$$

Enfin  $i = -C \frac{dv_c}{dt}$  (convention générateur), on en déduit :

$$-\frac{i}{C} - r \frac{di}{dt} - L \frac{d^2 i}{dt^2} = -R' \frac{di}{dt} \Rightarrow \boxed{L \frac{d^2 i}{dt^2} + (r - R') \frac{di}{dt} + \frac{i}{C} = 0}$$

4. Pour obtenir des oscillations harmoniques, le terme associé à la dérivée première doit être nulle :  $\boxed{R' = r}$ .

En pratique, il faut imposer  $R'$  légèrement supérieur à  $r$  pour lancer les oscillations.

L'amplitude des oscillations est limitée par la saturation en sortie de l'ALI.

### Elec051. Oscillateur de Hartley (\*\*)

#### Étude du filtre

1. Étude des cas limites :

→ basse fréquence : la bobine se comporte comme un fil,  $u_s \rightarrow 0$ ;

→ haute fréquence : le condensateur se comporte comme un fil,  $v_A \rightarrow 0$ , donc  $u_s = v_A / 2 \rightarrow 0$  (pont diviseur de tension)

Ces résultats sont compatibles avec l'hypothèse d'un **filtre passe-bande**.

2. Commençons par déterminer le module de la fonction de transfert :

$$G = |\underline{H}| = \frac{1}{2} \frac{1}{\sqrt{1 + Q^2 \left(u - \frac{1}{u}\right)^2}} \text{ avec } u = \frac{\omega}{\omega_0}$$

$G$  est maximal pour  $u = 1$ , avec  $G_{max} = 1/2$  donc :

$G_{dB}^{max} = -20 \log(2) = -6,02 \text{ dB}$  en accord avec la valeur du graphe.

À haute fréquence,  $G \sim \infty \frac{1}{2Qu}$ , donc  $G_{dB} \approx -20 \log(2Q) - 20 \log(u)$

C'est à dire une pente de  $-20$  dB/dec.

**À basse fréquence**,  $G \sim_0 \frac{u}{2Q}$ , donc  $G_{dB} \approx -20 \log(2Q) + 20 \log(u)$

C'est à dire une pente de  $+20$  dB/dec.

Les deux asymptotes se coupent pour  $u = 1$ , avec :

$G_{dB} = -20 \log(2Q) = -12,04$ , c'est à dire  $Q = 2$ .

### Étude de l'oscillateur

1. La chaîne retour est un amplificateur avec pour fonction de transfert :

$$\frac{u_s}{u'_s} = \left(1 + \frac{R_2}{R_1}\right)$$

La fonction de transfert de la chaîne retour étant réelle, il doit en être de même de la chaîne directe pour vérifier la condition de Berkhausen.

La pulsation d'oscillation est donc nécessairement  $\omega_0$ , le gain du filtre étant alors de  $1/2$ , il faut un gain de 2 sur la chaîne retour et donc un rapport  $R_2/R_1 = 1$  (en pratique très légèrement supérieur pour assurer l'installation des oscillations).

2. Partant des fonctions de transfert, on obtient l'équation différentielle :

$$2u_s \left[1 + jQ \left(\frac{\omega}{\omega_0} - \frac{\omega_0}{\omega}\right)\right] = u_e = u'_s = \left(1 + \frac{R_2}{R_1}\right) u_s$$

On multiplie alors cette expression par  $j\omega\omega_0$  :

$$2\omega_0 \times j\omega u_s - 2Q\omega^2 u_s + 2\omega_0^2 Q u_s = \left(1 + \frac{R_2}{R_1}\right) \omega_0 \times j\omega u_s$$

On revient alors dans l'espace temporel pour obtenir l'équation différentielle :

$$\frac{d^2 u_s}{dt^2} + \frac{\omega_0}{2Q} \left(1 - \frac{R_2}{R_1}\right) \frac{du_s}{dt} + \omega_0^2 u_s = 0$$

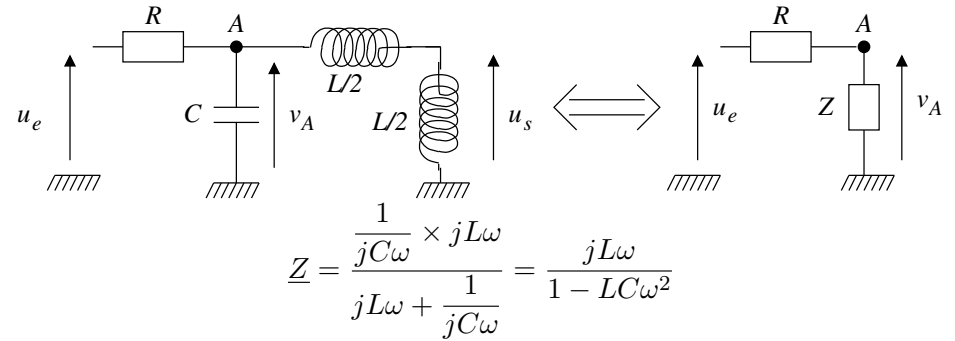
On retrouve alors bien l'équation d'un oscillateur harmonique à la pulsation  $\omega_0^2$  pour  $R_2 = R_1$ , en pratique il faut  $R_2$  légèrement supérieur à  $R_1$  pour que le coefficient de la dérivée première soit négatif et le système instable.

### Fonction de transfert du filtre :

On commence par appliquer la formule du pont diviseur de tension au niveau des impédances terminales :

$$u_s = \frac{jL/2\omega}{jL/2\omega + jL/2\omega} v_A = \frac{v_A}{2}$$

On détermine ensuite l'impédance équivalente constituée des deux bobines et du condensateur en parallèle :



On peut alors appliquer la formule du pont diviseur de tension sur le montage équivalent :

$$v_A = \frac{Z}{R + Z} u_e = \frac{1}{1 + \frac{R}{Z}} u_e \Rightarrow u_s = \frac{1}{2} \frac{1}{1 + \frac{R(1 - LC\omega^2)}{jL\omega}} u_e$$

$$\frac{u_s}{u_e} = \frac{1}{2} \times \frac{1}{1 + jRC\omega - j\frac{R}{L\omega}}$$

Avec  $\frac{Q}{\omega_0} = R\sqrt{\frac{C}{L}} \times \sqrt{LC} = RC$  et  $Q\omega_0 = R\sqrt{\frac{C}{L}} \times \frac{1}{\sqrt{LC}} = \frac{R}{L}$ , ce qui correspond bien à la relation proposée dans l'énoncé.

### Elec100. Oscillateur quasi-sinusoïdal à multiplieur (\*\*)

1. Les résistances d'entrée du multiplieur étant infinies, les entrées du multiplieur ne prélèvent aucun courant. La loi des mailles conduit à :

$$u_s = r i + L \frac{di}{dt} + R i + u_c \quad \text{avec} \quad u_s = k \times R i \times E \quad \text{et} \quad i = C \frac{du_c}{dt}$$

En dérivant l'équation différentielle, on en déduit :

$$\frac{d^2 i}{dt^2} + \left(\frac{r + R - kRE}{L}\right) \frac{di}{dt} + \frac{1}{LC} \times i = 0$$

Pour obtenir un oscillateur sinusoïdal, il faut imposer  $r + R - kRE = 0$ , c'est à dire :

$$E_{th} = \frac{r + R}{kR}$$

Avec une fréquence d'oscillation :  $f_0 = \frac{1}{2\pi} \times \frac{1}{\sqrt{LC}}$ .

2. La tension de sortie sature à la tension de saturation du multiplieur

$$u_{sm} = V_{sat} = 14,6 \text{ V}$$

En supposant le régime quasi-sinusoïdal à la pulsation  $\omega_0$ , on applique un pont diviseur de tension (avec  $jL\omega_0 + 1/(jC\omega_0) = 0$ ) :

$$\frac{u_c}{u_s} = \frac{1/(jC\omega_0)}{r + R + jL\omega_0 + 1/(jC\omega_0)} = \frac{1}{jC\omega_0(r + R)}$$

Ce qui impose :

$$u_{cm} = \frac{1}{2\pi f_0 \times C \times (r + R)} u_{sm}$$

Application numérique :

$$f_0 = \frac{1}{2\pi} \times \frac{1}{\sqrt{LC}} = \frac{1}{2\pi} \times \frac{1}{\sqrt{0,100 \times 1,0 \times 10^{-6}}} \Rightarrow f_0 = 5,0 \times 10^2 \text{ Hz}$$

$$u_{cm} = \frac{14,6}{2\pi \times 503 \times 1,0 \times 10^{-6} \times 1,1 \times 10^3} \Rightarrow u_{cm} = 4,2 \text{ V}$$

### Elec099. Circuit oscillant (\*\*)

1. En considérant pour l'instant un régime forcé, on applique un pont diviseur de tension au niveau de l'entrée inverseuse :

$$\frac{V_-}{V_s} = \frac{1}{1 + jRC\omega}$$

Ce qui donne pour un régime temporel quelconque :

$$V_- + RC \frac{dV_-}{dt} = V_s$$

2. L'énoncé indique que le régime est périodique et que l'amplificateur fonctionne en régime de saturation.

La tension de sortie est donc nécessairement une tension crête-à-crête symétrique d'amplitude  $V_{sat}$ .

\* Supposons que  $V_s = +V_{sat}$ , l'équation devient :

$$V_- + RC \frac{dV_-}{dt} = V_{sat}$$

On reconnaît l'équation différentielle associée à la charge d'un condensateur dans un circuit  $RC$  sous la tension  $+V_{sat}$ . La tension  $V_-$  suit donc une évolution croissante qui correspond à une portion d'exponentielle.

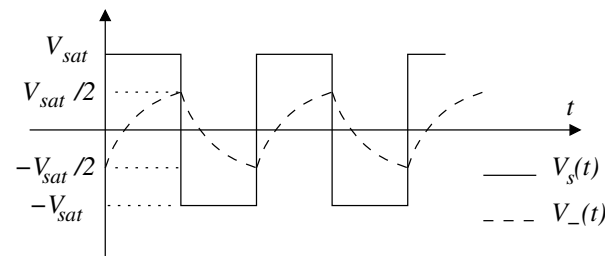
Comme  $V_+ = \frac{V_{sat}}{2}$  (pont diviseur de tension), la tension de sortie bascule à  $-V_{sat}$  lorsque  $V_-$  atteint  $V_{sat}/2$ .

\* La tension de sortie vaut alors :  $V_s = -V_{sat}$  (et  $V_+ = -V_{sat}/2$ ), donc :

$$V_- + RC \frac{dV_-}{dt} = -V_{sat}$$

Le condensateur se décharge selon une portion d'exponentielle jusqu'à atteindre la tension  $-V_{sat}/2$ .

En conclusion, la tension  $V_-$  est une tension périodique composée de portions d'exponentielles successivement croissante et décroissante.



3. Partons d'une situation initiale pour laquelle  $V_-(t=0) = -V_{sat}/2$ ; lors de la phase de croissance :

$$V_-(t) = V_{sat} + Ae^{-t/\tau} \quad \text{avec} \quad \tau = RC$$

La condition initiale impose :  $V_-(t) = V_{sat} - \frac{3V_{sat}}{2}e^{-t/\tau}$ , et le basculement a lieu à l'instant  $t_1$  tel que :

$$V_-(t_1) = \frac{V_{sat}}{2} = V_{sat} - \frac{3V_{sat}}{2}e^{-t_1/\tau} \Rightarrow t_1 = \tau \ln(3)$$

La période du phénomène correspond à deux fois cette durée, c'est à dire :

$$T = 2RC \ln(3) \Rightarrow T = 2 \times 10^5 \times 10^{-6} \ln(3) \quad T = 0,22 \text{ s}$$

### Elec067. Générateur de signaux carrés commandé en tension

1. Cherchons à établir une équation différentielle sur  $u_e$  dans le cas d'un fonctionnement linéaire pour l'ALI supposé idéal. On commence par appliquer un pont diviseur de tension au niveau de l'entrée non inverseuse :

$$u_e = v_- = v_+ = \frac{R_2}{R_1 + R_2} u_s$$

D'autre part :

$$i = C_0 \frac{d}{dt} (u_e - s) \quad \text{avec} \quad s = k \times e \times u_e$$

On a enfin :  $i = (u_s - u_e)/R$ . En combinant ces différentes relations, on en déduit :

$$i = C_0 \frac{d}{dt} (u_e - keu_e) \quad \text{et} \quad i = \frac{u_s - u_e}{R} = \frac{u_e}{R} \left[ \left(1 + \frac{R_1}{R_2}\right) - 1 \right] = \frac{R_1}{R_2} \times \frac{u_e}{R}$$

C'est à dire :

$$\frac{R_1}{RR_2} u_e = -C_0(ke - 1) \frac{du_e}{dt} \Leftrightarrow u_e + \frac{RR_2}{R_1} C_0(ke - 1) \frac{du_e}{dt} = 0$$

Pour  $ke < 1$ , les coefficients de l'équation différentielle sont de signe différent et le système est instable.

La solution diverge vers un régime de saturation, l'hypothèse d'un fonctionnement linéaire est donc réfutée.

2. L'ALI fonctionne en régime de saturation, on est en présence d'un montage à hystérésis. On pose  $V_l = \frac{R_2}{R_2 + R_1} V_{sat}$ . La formule du pont diviseur de tension appliquée à l'entrée non inverseuse conduit à :

$$v_+ = \frac{R_2}{R_2 + R_1} u_s$$

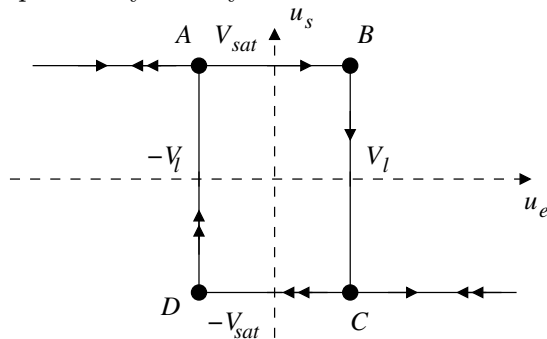
- hypothèse  $u_s = +V_{sat}$  :  $v_+ = V_l$ , à condition que  $v_+ > v_-$ , c'est à dire  $V_l > u_e$  ;

conclusion :  $u_s = +V_{sat}$  tant que  $u_e < V_l$

- hypothèse  $u_s = -V_{sat}$  :  $v_+ = -V_l$ , à condition que  $v_+ < v_-$ , c'est à dire  $-V_l < u_e$  ;

conclusion :  $u_s = -V_{sat}$  tant que  $u_e > -V_l$

Ce qui donne pour le cycle d'hystérésis :

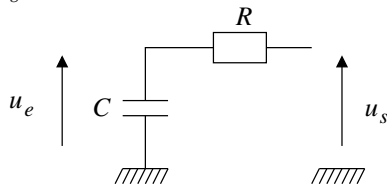


3. À la première question, on a obtenu la relation :

$$i = C_0(1 - ke) \frac{du_e}{dt}$$

Cette relation en convention récepteur est bien équivalente à la présence d'un condensateur de capacité  $C = C_0(1 - ke)$  à condition que  $ke_{max} < 1$ .

4. La partie supérieure du montage se ramène à un circuit équivalent RC soumis à une tension  $u_s$  :



Le système va parcourir le cycle ABCD.

Partons du point A pour lequel  $u_e = -V_l$  et  $u_s = +V_{sat}$ . L'équation différentielle vérifiée par  $u_e$  est l'équation classique d'un montage RC série :

$$\frac{du_e}{dt} + \frac{u_e}{\tau} = \frac{V_{sat}}{\tau} \quad \text{avec} \quad \tau = RC$$

La solution de cette équation est de la forme :

$$u_s(t) = V_{sat} + Ae^{-t/\tau} \quad \text{avec} \quad u_e(0) = -V_l = V_{sat} + A$$

C'est à dire :  $u_e(t) = V_{sat} - (V_l + V_{sat}) e^{-t/\tau}$ . Cette charge se poursuit non pas jusqu'à  $+V_{sat}$  mais jusqu'à  $V_l$  (point B du cycle), c'est à dire au bout d'une durée  $t_1$  telle que :

$$V_l = V_{sat} - (V_l + V_{sat}) e^{-t_1/\tau} \quad \Leftrightarrow \quad t_1 = \tau \ln \left( \frac{V_l + V_{sat}}{V_{sat} - V_l} \right)$$

Le système bascule au point C et on observe une décharge exponentielle de même durée jusqu'au point D du cycle, ce qui donne pour la période du signal :

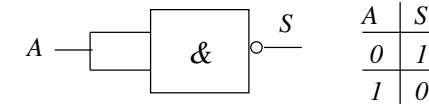
$$T = 2RC \ln \left( \frac{V_l + V_{sat}}{V_{sat} - V_l} \right) \quad \Rightarrow \quad T = 2RC \times \ln \left( 1 + \frac{2R_2}{R_1} \right)$$

Application numérique :

|          |     |      |     |
|----------|-----|------|-----|
| $e$ (V)  | 0   | 9    | -9  |
| $T$ (ms) | 1,1 | 0,11 | 2,1 |

### Elec049. Oscillateurs à porte logique (\*\*\*)

1. Réalisation de l'inverseur logique :

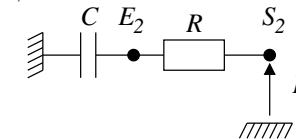


Pour  $A = 0$ ,  $A_1 = A_2 = 0$ ,  $\Rightarrow S = 1$  ; Pour  $A = 1$ ,  $A_1 = A_2 = 1$ ,  $\Rightarrow S = 0$ .

On réalise ainsi la fonction inverseur logique.

2. Phase d'initialisation

- (a) La sortie  $S_1$  est dans l'état bas,  $v_{s1} = 0$  ; le courant issu du condensateur s'écoule dans la résistance  $R$  (résistance d'entrée infinie de la porte) ; l'extrémité de la résistance est reliée à la sortie de la seconde porte dans l'état haut  $v_{s2} = E$ , c'est à dire :



- (b) Le schéma est équivalent à celui d'un circuit  $RC$  série soumis à une tension  $E$ . La tension du condensateur vérifie :

$$\tau \frac{du_c}{dt} + u_c = E \quad \text{avec} \quad u_c(0) = 0$$

Compte tenu de la condition initiale, la solution est :

$$u_c(t) = E \left( 1 - e^{-t/\tau} \right)$$

- (c) Durant cette phase :  $u_c(t) = v_{e2}(t) - v_{s1} = v_{e2}(t)$ .

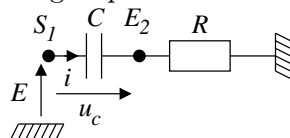
Cette première phase prend fin pour  $u_c = V_b$  associé au basculement de la porte 2.

### 3. Première phase : décharge du condensateur

- (a) Le basculement de la porte 2 entraîne  $v_{s2} = 0$ , donc  $v_{e1} = 0$ , ce qui entraîne le basculement de la porte 1 et  $v_{s1} = E$ . En l'absence de nouveau basculement ces trois valeurs sont imposées.

En revanche  $v_{e2}$  n'est pas fixée et doit seulement vérifier  $v_{e2} \geq V_b$ . La tension aux bornes du condensateur étant continue,  $u_c(0^+) = u_c(0^-) = V_b$ ; or  $v_{e2} = v_{s1} + u_c$  donc  $v_{e2}(0^+) = E + V_b$ .

- (b) Durant cette première phase  $v_{s1} = E$  et  $v_{s2} = 0$ , aucun courant n'entrant dans la porte, le montage équivalent est :



- (c) La loi d'additivité des tensions donne :  $E = -u_c + Ri$  avec  $i = -C \frac{du_c}{dt}$  (convention générateur) :

$$\tau \frac{du_c}{dt} + u_c = -E \quad \text{avec} \quad u_c(0^+) = V_b$$

La solution est de la forme :  $u_c(t) = -E + Ae^{-t/\tau}$  avec, compte tenu de la condition initiale,  $V_b = -E + A$ , donc :

$$u_c(t) = -E + (E + V_b)e^{-t/\tau} \quad \text{et} \quad v_{e2}(t) = (E + V_b)e^{-t/\tau}$$

L'expression de  $v_{e2}$  est obtenue sachant que  $v_{e2}(t) = u_c(t) + v_{s1} = u_c(t) + E$ .

- (d) Lors de cette phase, partant de  $E + V_b$  le potentiel de  $E_2$  diminue jusqu'à atteindre la valeur de basculement  $V_b$ , ce qui impose :

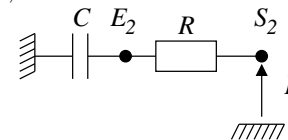
$$V_b = (E + V_b)e^{-t_1/\tau} \quad \Leftrightarrow \quad t_1 = \tau \ln \left( \frac{E + V_b}{V_b} \right)$$

### 4. Seconde phase : charge du condensateur

- (a) Le basculement de la porte 2 entraîne  $v_{s2} = E$ , donc  $v_{e1} = E$ , ce qui entraîne le basculement de la porte 1 et  $v_{s1} = 0$ . En l'absence de nouveau basculement ces trois valeurs sont imposées.

En revanche  $v_{e2}$  n'est pas fixée et doit seulement vérifier  $v_{e2} < V_b$ . La tension aux bornes du condensateur étant continue,  $u_c(0^+) = u_c(0^-) = v_{e2}(0^-) - v_{s1}(0^-) = V_b - E$ ; or  $v_{e2}(0^+) = v_{s1}(0^+) + u_c(0^+)$  donc  $v_{e2}(0^+) = V_b - E$ .

- (b) La sortie  $S_1$  est dans l'état bas,  $v_{s1} = 0$ ; le courant issu du condensateur s'écoule dans la résistance  $R$  (résistance d'entrée infinie de la porte); l'extrémité de la résistance est reliée à la sortie de la seconde porte dans l'état haut  $v_{s2} = E$ , c'est à dire :



- (c) Le montage est le montage classique de la charge d'un condensateur au sein d'un circuit  $RC$  :

$$\tau \frac{du_c}{dt} + u_c = E \quad \text{avec} \quad u_c(0^+) = V_b - E$$

En tenant compte de la condition initiale, on obtient :

$$u_c(t) = E + (V_b - 2E)e^{-t/\tau}$$

De plus  $v_{e2}(t) = u_c(t)$  car  $v_{s1} = 0$  durant cette phase.

- (d) Le condensateur se charge jusqu'à ce que  $v_{e2} = u_c = V_b$  :

$$V_b = E + (V_b - 2E)e^{-t_2/\tau} \quad \Leftrightarrow \quad t_2 = \tau \ln \left( \frac{2E - V_b}{E - V_b} \right)$$

5. Suite à ce basculement, le système se retrouve dans un état identique à celui de la première phase, le système va donc osciller avec une succession de charges et de décharges du condensateur entraînant le basculement des portes.

La période  $T$  est la somme des deux durées précédemment calculées :

$$T = t_1 + t_2 \quad \Rightarrow \quad T = RC \ln \left( \frac{2E - V_B}{E - V_B} \times \frac{E + V_B}{V_B} \right)$$

6. Avec  $V_b = E/2$ ,  $\tau = 1,0$  ms,  $t_1 = t_2 = \tau \ln 3$  :

