

Électromagnétisme en régime variable

Circuits couplés par mutuelle induction en régime variable

Découplage

$$Z = R_1 + jL_1\omega + \frac{M^2\omega^2}{R_2 + jL_2\omega}$$

Le couplage est équivalent à un unique dipôle d'impédance

$$Z = R_1 + jL_1\omega + \frac{M^2\omega^2}{R_2 + jL_2\omega}$$

Bilan d'énergie

$$u_1 \dot{i}_1 = \frac{d}{dt} \left(\frac{1}{2} L_1 i_1^2 + \frac{1}{2} L_2 i_2^2 + M i_1 i_2 \right) + R_1 i_1^2 + R_2 i_2^2$$

Énergie magnétique des deux circuits couplés

$$W_{L,M} = \frac{1}{2} L_1 i_1^2 + \frac{1}{2} L_2 i_2^2 + M i_1 i_2$$

Condition sur le coefficient de mutuelle induction

$$\frac{1}{2} L_1 + \frac{1}{2} L_2 x^2 + Mx \geq 0 \text{ avec } x = \frac{i_2}{i_1}$$

$$\Delta \leq 0 \text{ soit } M^2 \leq L_1 L_2$$

Aspects énergétiques de circuits couplés par mutuelle induction

$$u_1 = R_1 i_1 + L_1 \frac{di_1}{dt} + M \frac{di_2}{dt} \rightarrow \times i_1$$

$$0 = R_2 i_2 + L_2 \frac{di_2}{dt} + M \frac{di_1}{dt} \rightarrow \times i_2$$

Couplage par induction

Couplage parfait, couplage partiel

$$M \leq \sqrt{L_1 L_2} = M_{\max}$$

Phénomène d'induction

Exemple d'un cylindre soumis à un champ magnétique extérieur variable

Conductivité γ

$\vec{B}_{\text{ext}} = B_0 \cos(\omega t) \vec{e}_z$

$S = \pi R^2$

ARQS magnétique

Champ magnétique créé par les courants induits négligé

Loi de Faraday

$$e = \oint_C \vec{E} \cdot d\vec{l} = -d\phi/dt$$

$$E \cdot 2\pi r = \pi r^2 \omega B_0 \sin(\omega t)$$

$$\vec{E}_{\text{induit}} = \frac{r\omega B_0}{2} \sin(\omega t) \vec{e}_\theta$$

Symétries et invariances

$$\vec{E} = E(r) \vec{e}_\theta$$

Courants de Foucault

Aspects énergétiques

$$p_J = \iint_V \vec{j} \cdot \vec{E} dV = \frac{\gamma B_0^2 \omega^2 L \pi R^4}{8} \sin^2(\omega t)$$

$$\langle p_J \rangle = \frac{\gamma B_0^2 \omega^2 L \pi R^4}{16}$$

Intérêt du feuilletage

$$\langle p'_J \rangle = \frac{\langle p_J \rangle}{N}$$

Équations de Maxwell dans le vide

M. T : $\text{div} \vec{B} = 0$

M. F : $\text{rot} \vec{E} = -\frac{\partial \vec{B}}{\partial t}$

M. G : $\text{div} \vec{E} = \frac{\rho}{\epsilon_0}$

M. A : $\text{rot} \vec{B} = \mu_0 \vec{j} + \mu_0 \epsilon_0 \frac{\partial \vec{E}}{\partial t} = \mu_0 \vec{j}_C + \mu_0 \vec{j}_D$

Courant de conduction

$$\vec{j}_C = \vec{j}$$

Courant de déplacement

$$\vec{j}_D = \epsilon_0 \frac{\partial \vec{E}}{\partial t}$$

La présence d'un courant de déplacement permet d'assurer la cohérence entre l'équation de M.A et l'équation de conservation de la charge.

$$\frac{\partial \rho}{\partial t} + \text{div} \vec{j} = 0$$

En régime variable

$$\epsilon_0 \left| \frac{\partial \vec{E}}{\partial t} \right| \sim \epsilon_0 \omega E \ll \left| \gamma \vec{E} \right| \sim \gamma E$$

Aux fréquences accessibles au XIXe siècle, le courant de déplacement était masqué par le courant de conduction.

$$\omega \ll \frac{\gamma}{\epsilon_0}$$

Typiquement

$$\omega \ll 10^{16} \text{ rad}$$

Approximation des Régimes Quasi-Stationnaires (ARQS) magnétique

C'est un cas particulier de régime lentement variable.

Conséquences de l'ARQS magnétique

$\left| \frac{\partial \vec{j}}{\partial t} \right| \ll \left| \text{rot} \vec{B} \right|$

Équations de Maxwell dans le vide

M. T : $\text{div} \vec{B} = 0$

M. F : $\text{rot} \vec{E} = -\frac{\partial \vec{B}}{\partial t}$

M. G : $\text{div} \vec{E} = \frac{\rho}{\epsilon_0}$

M. A : $\text{rot} \vec{B} \approx \mu_0 \vec{j}$

Le champ magnétique est décrit par les mêmes équations qu'en régime stationnaire, on pourra utiliser les mêmes lois.

Le champ électrique n'est pas décrit par les mêmes équations qu'en régime stationnaire, on ne pourra pas utiliser les mêmes lois.

Le courant de conduction est à flux conservatif, comme en régime stationnaire.

La loi des noeuds est toujours valable.

La densité volumique de charge varie peu.

La loi des noeuds est toujours valable.

Phénomène d'induction

Flux propre

$$\phi_p = \iint_S \vec{B}_{\text{propre}} \cdot d\vec{S}$$

Flux extérieur

$$\phi_p = \iint_S \vec{B}_{\text{ext}} \cdot d\vec{S}$$

Exemple des rails de Laplace

Le flux propre est négligé ici.

Équation électrique

$$e = -d\phi/dt = -Bav \text{ or } e = Ri \text{ soit } -Bav = Ri$$

Équation mécanique

$$m \frac{dv}{dt} = \vec{F}_L = \int \text{id} \vec{l} \wedge \vec{B} = iaB \vec{e}_z \text{ soit } m \frac{dv}{dt} = iaB$$

Découplage

$$\frac{dv}{dt} + \frac{B^2 a^2}{mR} v = 0 \text{ soit } v = v_0 e^{-t/\tau}$$

Exemple

$\vec{B}(t) \approx \mu_0 n i(t) \vec{e}_z$

On est en régime variable.