

Corrigé du DS commun de physique n°5 - Ondes mécaniques de l'instrument à corde au nerf auditif

I- Onde sur une corde

1) Mouvements de la corde autour de sa position d'équilibre

1.a)

/3 Puisque le poids est négligé, l'élément de corde, de longueur $d\ell \approx dx$, de masse $dm = \mu dl$, est soumis à :

- la tension en $x + dx$ de la portion de fil située à droite : $\vec{T}(x + dx, t)$;
- la tension en x de la portion de fil située à gauche : $-\vec{T}(x, t)$.

Le mouvement de la corde ayant lieu selon Oy , le théorème de la résultante cinétique appliqué à cet élément de corde s'écrit :

$$dm \frac{\partial^2 y}{\partial t^2} \vec{e}_y = \vec{T}(x + dx, t) - \vec{T}(x, t)$$

La projection sur Ox donne

$$0 = T(x + dx, t) \cos \alpha(x + dx, t) - T(x, t) \cos \alpha(x, t) \approx T(x + dx, t) - T(x, t) \Rightarrow T(x, t) = T_0$$

à l'ordre 1 en $\alpha = \frac{dy}{dx}$ puisque les angles sont petits. La projection sur Oy donne, en effectuant de même un développement limité à l'ordre 1 en $\alpha = \frac{dy}{dx}$ puisque les angles sont petits :

$$\mu dx \frac{\partial^2 y}{\partial t^2} = T_0 \sin \alpha(x + dx, t) - T_0 \sin \alpha(x, t) \approx T_0 [\alpha(x + dx, t) - \alpha(x, t)] = T_0 \frac{\partial \alpha}{\partial x} dx = T_0 \frac{\partial^2 y}{\partial x^2} dx$$

On trouve donc

$$(1) \quad \frac{\partial^2 y}{\partial t^2} = c^2 \frac{\partial^2 y}{\partial x^2}$$

où $c = \sqrt{\frac{T_0}{\mu}}$.

1.b)

/3 La forme générale des solutions de l'équation (1) est :

- toute superposition des fonctions $y(x, t) = f(x - ct) + g(x + ct)$;
- toute superposition d'OPPM : $y(x, t) = y_0 \cos(\omega t \pm kx + \varphi)$;
- toute superposition d'OPSM : $y(x, t) = y_0 \cos(\omega t + \varphi_1) \cos(kx + \varphi_2)$

où $k = \frac{\omega}{c}$.

1.c)

/1

- pour la corde de guitare : $c = \sqrt{\frac{103}{3 \times 10^{-3}}} = 3 \text{ g} \cdot \text{m}^{-1} \Rightarrow c = 1,9 \times 10^2 \text{ m} \cdot \text{s}^{-1}$;
- pour la corde de piano : $c = \sqrt{\frac{850}{7800 \times \frac{\pi(1,2 \times 10^{-3})^2}{4}}} \Rightarrow c = 3,1 \times 10^2 \text{ m} \cdot \text{s}^{-1}$.

2) Modes propres, fréquences propres

2.a)

/1 A cause des conditions aux limites, il faut prendre des ondes stationnaires, et pas progressives :

$$y(x, t) = y_0 \cos(\omega t + \varphi) \cos(kx + \psi)$$

$$\frac{\partial^2 y}{\partial t^2} = -\omega^2 y(x, t) \text{ et } \frac{\partial^2 y}{\partial x^2} = -k^2 y(x, t)$$

$$(1) \Rightarrow \omega^2 = c^2 k^2, \text{ soit } \boxed{\omega = ck}$$

2.b)

/2 Les conditions aux limites imposent :

$$\forall t, y(0, t) = 0 \Rightarrow y(x, t) = y_0 \cos(\omega t + \varphi) \sin(kx)$$

et

$$\forall t, y(L, t) = 0 \Rightarrow \sin(kL) = 0 \Leftrightarrow kL = n\pi \Leftrightarrow k = \frac{n\pi}{L}$$

où n est entier. Or, comme on a vu que $\omega = ck$, alors $f_n = \frac{nc}{2L}$ où n est entier sont les fréquences propres.

L'élongation correspondante, $y(x, t) = y_0 \cos\left(\frac{n\pi ct}{L} + \varphi\right) \sin\left(\frac{n\pi x}{L}\right)$ est le mode propre associé.

2.c)

/1 Un nœud de vibration est un point qui reste immobile :

$$\forall t, y(x, t) = 0 \Leftrightarrow \sin\left(\frac{n\pi x}{L}\right) = 0 \Leftrightarrow \frac{n\pi x}{L} = p\pi \Leftrightarrow x = \frac{p}{n}L = \frac{p\lambda}{2}$$

où p est entier.

Un ventre de vibration est un point où l'amplitude de vibration est maximale :

$$\forall t \sin\left(\frac{n\pi x}{L}\right) = \pm 1 \Leftrightarrow \frac{n\pi x}{L} = q\pi + \frac{\pi}{2} = (2q+1)\frac{\pi}{2} \Leftrightarrow x = (2q+1)\frac{L}{2n} = (2q+1)\frac{\lambda}{4}$$

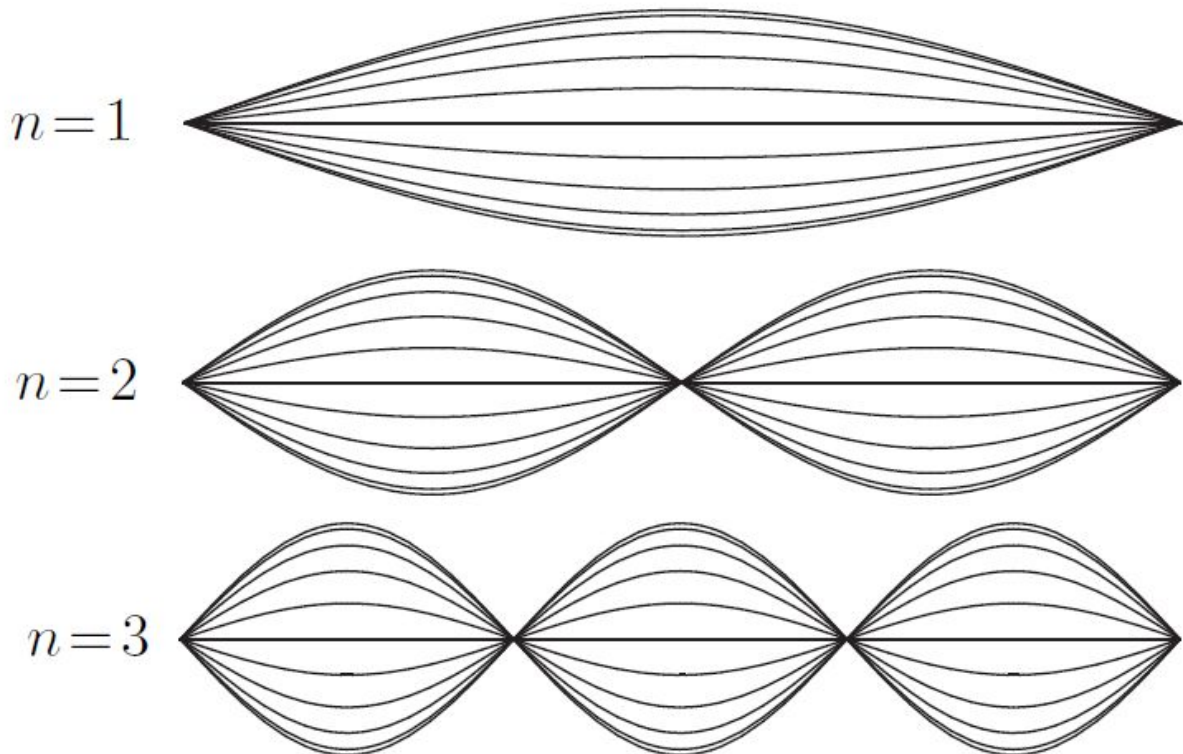
où q est entier.

Deux nœuds (ou deux ventres) consécutifs sont donc distants de $\frac{\lambda}{2}$.

Un nœud et un ventre consécutifs sont distants de $\frac{\lambda}{4}$.

2.d)

/3 L'aspect de la corde est donné sur la figure suivante :



2.e)

/1 Une expérience permettant de mesurer les fréquences propres d'une corde : la corde de Melde.

2.f)

/2 On impose donc $f_1 = 147 \text{ Hz} = \frac{c}{2L}$. Aussi,

- pour la corde de guitare : $c = 1,9 \times 10^2 \text{ m} \cdot \text{s}^{-1} \Rightarrow L = 65 \text{ cm}$;
- pour la corde de piano : $c = 3,1 \times 10^2 \text{ m} \cdot \text{s}^{-1} \Rightarrow L = 1,1 \text{ m}$.

II- Ondes acoustiques

3) Equation de propagation d'ondes acoustiques dans l'air

3.a)

/1 L'approximation acoustique consiste à considérer :

- les perturbations dues à l'onde faibles devant les grandeurs d'équilibre,
- la vitesse des particules de fluide faible devant la célérité des ondes.

/1 Équation de continuité : $\frac{\partial \rho}{\partial t} + \text{div}(\rho \vec{v}) = 0 \Rightarrow \frac{\partial \mu}{\partial t} + \text{div}(\rho_0 \vec{v}) = 0$ linéarisée.

/1 Équation d'Euler (on néglige le poids) : $\rho \left(\frac{\partial \vec{v}}{\partial t} + (\vec{v} \cdot \overrightarrow{\text{grad}}) \vec{v} \right) = -\overrightarrow{\text{grad}}(P) \Rightarrow \rho_0 \frac{\partial \vec{v}}{\partial t} = -\overrightarrow{\text{grad}}(p)$ linéarisée.

/1 Compressibilité du milieu : $\chi_s = -\frac{1}{V} \frac{\partial V}{\partial P} = +\frac{1}{\rho} \frac{\partial \rho}{\partial P} \Rightarrow \chi_s = +\frac{1}{\rho_0} \frac{\mu}{p}$ linéarisée.

/1 La compressibilité dans l'équation de continuité donne :

$$\frac{\partial(\chi_s \rho_0 p)}{\partial t} + \text{div}(\rho_0 \vec{v}) = 0 \Rightarrow \chi_s \frac{\partial p}{\partial t} + \text{div}(\vec{v}) = 0$$

qu'on dérive par rapport au temps :

$$\chi_s \frac{\partial^2 p}{\partial t^2} + \frac{\partial}{\partial t}(\text{div}(\vec{v})) = \chi_s \frac{\partial^2 p}{\partial t^2} + \text{div}\left(\frac{\partial \vec{v}}{\partial t}\right) = 0$$

En injectant l'équation d'Euler, on trouve :

$$\chi_s \frac{\partial^2 p}{\partial t^2} + \text{div}\left(-\frac{1}{\rho_0} \overrightarrow{\text{grad}}(p)\right) = 0 \Rightarrow$$

$$\frac{\partial^2 p}{\partial t^2} = \frac{1}{\rho_0 \chi_s} \Delta p.$$

/1 On en déduit l'expression de la célérité $c = \frac{1}{\sqrt{\rho_0 \chi_s}}$ de ces ondes.

3.b)

/1 Dans le modèle du gaz parfait, $\chi_s = -\frac{1}{V} \frac{\partial V}{\partial P} = -\frac{1}{V} \frac{dV}{dP}$ à S constante. Comme $PV^\gamma = cste$ (loi de Laplace pour une transformation isentropique), $\frac{dP}{P} + \gamma \frac{dV}{V} = 0 \Rightarrow \frac{dV}{dP} = -\frac{V}{\gamma P}$. Aussi $\chi_s = \frac{1}{\gamma P}$, qu'on réinjecte dans l'expression de la célérité : $c = \frac{1}{\sqrt{\rho_0 \chi_s}}$. Comme $\rho_0 = \frac{m}{V} = \frac{Mn}{V} = \frac{Mn}{nRT}$ d'après la loi des gaz parfaits. Donc

$$c = \sqrt{\frac{\gamma RT}{M}}.$$

/1 Dans l'air à la température de 290 K, $c = 3,4 \times 10^2 \text{ m} \cdot \text{s}^{-1}$.

/1 La célérité $c = \frac{1}{\sqrt{\rho_0 \chi_s}}$ des ondes acoustiques dans l'eau est plus grande car, si ρ_0 est plus grande dans l'eau, χ_s est beaucoup plus petite.

3.c)

/1 D'après la formule donnée :

$$\text{div}(p \vec{v}) = \vec{\nabla}(p \vec{v}) = p \vec{\nabla}(\vec{v}) + \vec{\nabla}(p) \cdot \vec{v} = p \text{div}(\vec{v}) + \overrightarrow{\text{grad}}(p) \cdot \vec{v}$$

Or la compressibilité dans l'équation de continuité donne :

$$\chi_s \frac{\partial p}{\partial t} + \text{div}(\vec{v}) = 0 \Rightarrow p \text{div}(\vec{v}) = -\chi_s p \frac{\partial p}{\partial t} = -\frac{\chi_s}{2} \frac{\partial(p^2)}{\partial t}$$

et l'équation d'Euler linéarisée :

$$\rho_0 \frac{\partial \vec{v}}{\partial t} = -\overrightarrow{\text{grad}}(p) \Rightarrow \overrightarrow{\text{grad}}(p) \cdot \vec{v} = -\rho_0 \vec{v} \cdot \frac{\partial \vec{v}}{\partial t} = -\frac{\rho_0}{2} \frac{\partial(\vec{v}^2)}{\partial t}$$

En injectant les deux précédentes équations dans la première, on trouve bien $\frac{\partial}{\partial t} \left(\frac{1}{2} \rho_0 v^2 + \frac{1}{2} \chi_s p^2 \right) + \text{div}(p \vec{v}) = 0$.

Interprétation :

/1 $\frac{1}{2} \rho_0 v^2$ est l'énergie cinétique par unité de volume

/1 $\frac{1}{2} \chi_s p^2$ est l'énergie potentielle par unité de volume

/1 $\text{div}(p \vec{v})$ donne par définition de la divergence (Ostrogradsky) le flux de $p \vec{v}$ par unité de volume.

/1 Donc la signification physique de cette équation est simplement la conservation de l'énergie, $p \vec{v}$ étant le vecteur densité de courant de puissance acoustique.

4) Solution progressive de l'équation de propagation

4.a)

/1 L'impédance peut se réécrire

$$Z = \frac{p}{v} = \frac{p_0 e^{j(\omega t - kx)}}{v_0 e^{j(\omega t - kx)}} = \frac{p_0}{v_0}$$

Or l'équation d'Euler linéarisée donne :

$$\rho_0 \frac{\partial \vec{v}}{\partial t} = -\overrightarrow{\text{grad}}(p) \Rightarrow \rho_0 j \omega v_0 e^{j(\omega t - kx)} = +j k p_0 e^{j(\omega t - kx)} \Rightarrow \rho_0 \omega v_0 = k p_0 \Rightarrow Z = \frac{p_0}{v_0} = \frac{\rho_0 \omega}{k}$$

soit $Z = \rho_0 c$: cette impédance ne dépend que des caractéristiques du fluide.

/1 Ainsi $Z = 4,1 \times 10^2 \text{ kg} \cdot \text{m}^{-2} \cdot \text{s}^{-1}$ pour l'air et $Z = 1,5 \times 10^6 \text{ kg} \cdot \text{m}^{-2} \cdot \text{s}^{-1}$ pour l'eau.

4.b)

/1 L'intensité I de cette onde est

$$I = \langle p v \rangle = \langle p_0 \cos(\omega t - kx) v_0 \cos(\omega t - kx) \rangle = \frac{p_0 v_0}{2} = \frac{p_0^2}{2Z}$$

donc $I = \frac{p_0^2}{2\rho_0 c}$.

4.c)

/1 Donc

$$p_0 = \sqrt{2IZ} \Rightarrow v_0 = \frac{p_0}{Z} = \sqrt{\frac{2I}{Z}}$$

/1 Au seuil d'audition : $I = I_0 = 10^{-12} \text{ W} \cdot \text{m}^{-2}$, ce qui donne $p_0 = 3 \times 10^{-5} \text{ Pa}$ et $v_0 = 7 \times 10^{-8} \text{ Pa}$.

/1 Au seuil de la douleur $I = I_s = 1 \text{ W} \cdot \text{m}^{-2}$, ce qui donne $p_0 = 3 \times 10 \text{ Pa}$ et $v_0 = 7 \times 10^{-2} \text{ m} \cdot \text{s}^{-1}$.

/1 Dans les deux cas, l'approximation acoustique est bien valide :

- les perturbations dues à l'onde faibles devant les grandeurs d'équilibre : $p_0 \ll P_0 = 10^5 \text{ Pa}$;
- la vitesse des particules de fluide faible devant la célérité des ondes : $v_0 \ll c = 343 \text{ m} \cdot \text{s}^{-1}$.

5) Le conduit auditif de l'oreille externe

5.a)

/1 En $x = 0$, le conduit auditif est en contact avec l'atmosphère, donc $P = P_0 \Rightarrow p(x = 0, \forall t) = 0$: il y a un nœud de vibration pour la surpression.

/1 En $x = \ell$, le conduit auditif est en contact avec un solide (le tympan), donc $v(x = \ell, \forall t) = 0$: il y a un nœud de vibration pour la vitesse.

5.b)

/1 Le conduit auditif correspond donc à un demi-fuseau (de longueur $\lambda/4$) plus un nombre entier de fuseaux (chacun de longueur $\lambda/2$). Aussi, il existe k entier naturel tel que

$$\ell = \frac{\lambda}{4} + k \frac{\lambda}{2} = \frac{\lambda}{4} (1 + 2k) = \frac{c}{4f} (1 + 2k)$$

soit $f = \frac{c}{4\ell} (1 + 2k)$.

/1 AN : $k = 0 \Rightarrow f = 2,8 \text{ kHz}$, $k = 1 \Rightarrow f = 8,5 \text{ kHz}$, $k = 2 \Rightarrow f = 14 \text{ kHz}$, $k = 3 \Rightarrow f = 20 \text{ kHz}$ (au delà, on sort de la zone audible).

6) Si le contact entre milieu aérien et milieu liquide se fait sans intermédiaire.

6.a)

/1 A la traversée de l'interface, la pression doit être continue (donc la surpression), ainsi que le débit volumique (donc aussi la vitesse, puisque la section reste constante).

6.b)

/2 Onde incidente : $\underline{p}_i = \underline{p}_{0i} e^{j(\omega t - kx)}$ et $\underline{v}_i = \frac{\underline{p}_{0i}}{Z_1} e^{j(\omega t - kx)}$.

Onde réfléchie : $\underline{p}_r = r \underline{p}_{0i} e^{j(\omega t + kx)}$ et $\underline{v}_r = \frac{r \underline{p}_{0i}}{-Z_1} e^{j(\omega t + kx)}$.

Onde transmise : $\underline{p}_t = t \underline{p}_{0i} e^{j(\omega t - kx)}$ et $\underline{v}_t = \frac{t \underline{p}_{0i}}{Z_2} e^{j(\omega t - kx)}$.

Les conditions de continuité en $x = 0$ s'écrivent :

$$\begin{cases} \underline{p}_{0i} + r \underline{p}_{0i} = t \underline{p}_{0i} \Rightarrow 1 + r = t \\ \frac{\underline{p}_{0i}}{Z_1} + \frac{r \underline{p}_{0i}}{-Z_1} = \frac{t \underline{p}_{0i}}{Z_2} \Rightarrow \frac{1-r}{Z_1} = \frac{t}{Z_2} \end{cases}$$

La résolution donne $2 = t \left(1 + \frac{Z_1}{Z_2}\right)$, soit $t = \frac{2Z_2}{Z_1 + Z_2}$ et $r = \frac{Z_2 - Z_1}{Z_1 + Z_2}$.

6.c)

/1 Le coefficient de réflexion relatif à l'intensité sonore I est

$$R = \frac{I_r}{I_i} = \frac{\langle |p_r v_r| \rangle}{\langle |p_i v_i| \rangle} = \frac{\langle |r p_{0i} \cos(\omega t + kx) \frac{r p_{0i}}{-Z_1} \cos(\omega t + kx)| \rangle}{\langle |p_{0i} \cos(\omega t - kx) \frac{p_{0i}}{Z_1} \cos(\omega t - kx)| \rangle} = r^2 \frac{1}{2}$$

Aussi, on trouve $R = \left(\frac{Z_2 - Z_1}{Z_1 + Z_2}\right)^2$.

/1 La conservation de l'énergie impose $R + T = 1$, soit $T = 1 - \left(\frac{Z_2 - Z_1}{Z_1 + Z_2}\right)^2 = \frac{4Z_2 Z_1}{(Z_1 + Z_2)^2}$.

6.d)

/1 AN : $T = 1,1 \times 10^{-3}$.

/1 Comme $T = \frac{I_t}{I_i}$ la chute de niveau sonore correspondant au passage de l'air à l'eau est

$$L_t - L_i = 10 \log \left(\frac{I_t}{I_0}\right) - 10 \log \left(\frac{I_i}{I_0}\right) = 10 \log \left(\frac{I_t}{I_i}\right) = 10 \log(T) \approx 10 \log(10^{-3}) = 10 \times (-3)$$

soit $L_t - L_i = -30 \text{ dB}$ (ce qui est considérable!).

7) Avec les articulations des osselets.

7.a)

/1 Etude du système étrier de moment d'inertie quasi-nul dans le référentiel de l'oreille supposé galiléen. Bilan des forces :

- liaison pivot (parfait), de moment : $M_{Oz} = 0$,
- force exercée par le tympan, de moment : $M_{Oz} = +d_1 p_t S_1$ (où p_t est la surpression sur le tympan),
- force exercée par la platine, de moment : $M_{Oz} = +d_2 p_p S_2$ (où p_p est la surpression sur la platine).

Le théorème du moment cinétique projeté suivant Oz donne

$$J \frac{d\Omega_z}{dt} = 0 = +d_1 p_t S_1 + d_2 p_p S_2 \Rightarrow p_p = -\frac{d_1 S_1}{d_2 S_2} p_t$$

aussi, l'amplification de pression théorique correspondant est $\left|\frac{p_p}{p_t}\right| = 26$.

7.b)

/1 Le gain pour le niveau d'intensité acoustique est

$$L_p - L_t = 10 \log \left(\frac{p_p^2}{I_0}\right) - 10 \log \left(\frac{p_t^2}{I_0}\right) = 20 \log \left(\frac{p_p}{p_t}\right) = 20 \log(26)$$

L'AN donne $L_p - L_t = 28 \text{ dB}$.

/1 La chaîne d'osselets permet de concentrer la puissance sonore dans l'oreille interne.

8) L'oreille interne

8.a)

/1 La compressibilité isentropique est

$$\chi_s = -\frac{1}{V} \frac{\partial V}{\partial P} = -\frac{1}{V_0} \frac{dV}{dP} \Rightarrow dP = -\frac{dV}{V_0 \chi_s}$$

/1 Or la variation de volume est $dV = s x(t)$.

/1 Donc

$$dP = P_{int}(t) - P_0 = -\frac{s x(t)}{V_0 \chi_s}$$

(cqd).

8.b)

/1 Le théorème de la quantité de mouvement appliqué à la masse m de fluide dans le tube donne

$$m \frac{dx}{dt} = \rho_0 s \ell \ddot{x} = s (P_{int}(t) - P_{ext}(t)) = s \left(P_0 - \frac{s x(t)}{V_0 \chi_s} - P_0 - p_m \cos(\omega t) \right) = -s \frac{s x(t)}{V_0 \chi_s} - s p_m \cos(\omega t)$$

soit $\ddot{x} + \frac{s x(t)}{V_0 \chi_s \rho_0 \ell} = -\frac{p_m}{\rho_0 \ell} \cos(\omega t)$.

/1 C'est bien l'équation d'un oscillateur harmonique $\ddot{x} + \omega_0^2 x(t) = f(t)$ de pulsation propre $\omega_0 = c \sqrt{\frac{s}{V_0 \ell}}$ car la célérité des ondes acoustiques dans le fluide est $c = \frac{1}{\sqrt{\chi_s \rho_0}}$.

8.c)

/2 En régime sinusoïdal forcé de pulsation ω : $f(t) = \text{Re}(f_0 \exp[j(\omega t)])$ et $x(t) = \text{Re}(x_0 \exp[j(\omega t + \varphi)])$.

L'équation de l'oscillateur harmonique devient

$$(-\omega^2 + \omega_0^2) x_0 e^{j\varphi} = f_0 \Rightarrow x_0 = \frac{f_0}{-\omega^2 + \omega_0^2}$$

/1 donc l'amplitude x_0 de $x(t)$ tend vers l'infini (il y a résonance) si $\omega = \omega_0$.
9)

/3 Pour que les hautes fréquences excitent la base de la membrane alors que les fréquences basses en excitent l'extrémité, il faut que ω_0 diminue depuis la base jusqu'à l'extrémité. Donc on peut imaginer toutes sortes de schémas :

- soit s diminue vers l'extrémité,
- soit V_0 augmente vers l'extrémité,
- soit ℓ augmente vers l'extrémité,
- soit toute combinaison de ces trois précédentes évolutions.

III- Ondes électriques

10) Modélisation électrique de l'axone myélinisé

10.a)

/1 Loi des mailles : $u(x, t) = u(x + dx, t) + r_a dx i(x, t) \Rightarrow \boxed{-\frac{\partial u}{\partial x} = r_a i(x, t)}$.

/1 Loi des nœuds :

$$i(x, t) = g_m dx u(x + dx, t) + c_m dx \frac{\partial u(x + dx, t)}{\partial t} + i(x + dx, t) \approx g_m dx u(x, t) + c_m dx \frac{\partial u(x, t)}{\partial t} + i(x + dx, t)$$

au premier ordre, soit $\boxed{-\frac{\partial i}{\partial x} = g_m u(x, t) + c_m \frac{\partial u}{\partial t}}$.

10.b)

/1 On dérive la première par rapport à x :

$$-\frac{\partial^2 u}{\partial x^2} = r_a \frac{\partial i}{\partial x} = -r_a \left[g_m u(x, t) + c_m \frac{\partial u}{\partial t} \right]$$

Donc $u(x, t)$ vérifie $\boxed{\frac{\partial^2 u}{\partial x^2} = r_a g_m u + r_a c_m \frac{\partial u}{\partial t}}$.

11) Simplification de l'équation

11.a)

/1 L'équation différentielle vérifiée par $u(x, t)$ se simplifie en (3) $\frac{\partial^2 u(x, t)}{\partial x^2} = r_a c_m \frac{\partial u}{\partial t} \Leftrightarrow$

$\boxed{r_a g_m u \text{ est négligeable devant les autres termes}}$.

11.b)

/1 En remplaçant par la solution proposée, cela revient à

$$r_a g_m \ll |j \omega r_a c_m|$$

soit $\omega \gg \frac{g_m}{c_m} = \frac{0,3 \times 10^{-3}}{0,32 \times 10^{-6}} \approx 10^3 \text{ rad} \cdot \text{s}^{-1}$, soit $\boxed{f \gg 100 \text{ Hz}}$, ce qui est valable donc pour les médiums et les aigus.

12) Propagation de l'onde électrique le long d'un axone myélinisé

12.a)

/1 L'équation (3) décrit un phénomène de diffusion.

/1 Cf. diffusions moléculaire ou thermique, propagation électromagnétique dans les métaux, ondes de viscosité...

12.b)

/1 En remplaçant par la solution proposée, cela revient à

$$(-j k)^2 = j \omega r_a c_m$$

soit $\boxed{k^2 = -j \omega r_a c_m}$.

/1 En posant les parties réelle k_r et imaginaire k_i de $k = k_r + j k_i$, on trouve :

$$(k_r^2 - k_i^2) + 2j k_r k_i = j \omega r_a c_m$$

Donc $k_i = \pm k_r$ et $\pm 2k_r^2 = -\omega r_a c_m$. La solution $k_i = +k_r$ est donc impossible, donc

$$-k_i = k_r = \pm \sqrt{\frac{\omega r_a c_m}{2}}$$

/1 Les solutions s'écrivent :

$$\underline{u}(x, t) = u_0 e^{j(\omega t - kx)} = u_0 e^{j(\omega t - k_r x - j k_i x)} = u_0 e^{k_i x} e^{j(\omega t - k_r x)}$$

$$\text{soit } \underline{u}(x, t) = u_+ e^{-\sqrt{\frac{\omega r_a c_m}{2}} x} e^{j(\omega t - \sqrt{\frac{\omega r_a c_m}{2}} x)} + u_- e^{+\sqrt{\frac{\omega r_a c_m}{2}} x} e^{j(\omega t + \sqrt{\frac{\omega r_a c_m}{2}} x)}$$

$$\text{et pour l'onde réelle : } \boxed{u(x, t) = u_+ e^{-\sqrt{\frac{\omega r_a c_m}{2}} x} \cos(\omega t - \sqrt{\frac{\omega r_a c_m}{2}} x) + u_- e^{+\sqrt{\frac{\omega r_a c_m}{2}} x} \cos(\omega t + \sqrt{\frac{\omega r_a c_m}{2}} x)}.$$

12.c)

/1 La vitesse de phase est

$$v_\varphi = \frac{\omega}{k_r} = \pm \frac{\omega}{\sqrt{\frac{\omega r_a c_m}{2}}}$$

$$\text{donc } \boxed{v_\varphi = \pm \sqrt{\frac{2\omega}{r_a c_m}}}.$$

/1 qui n'est pas constante : le milieu est dispersif.

/1 La vitesse de groupe est

$$v_g = \frac{d\omega}{dk_r} = \frac{1}{\frac{dk_r}{d\omega}} = \frac{1}{\pm \sqrt{\frac{r_a c_m}{2}} \frac{1}{2\sqrt{\omega}}}$$

$$\text{donc } \boxed{v_g = \pm 2\sqrt{\frac{2\omega}{r_a c_m}} = 2v_\varphi}.$$

12.d)

/1 On voit que le milieu est absorbant au fait que l'amplitude est décroissante, car multipliée par

$$e^{\mp \sqrt{\frac{\omega r_a c_m}{2}} x} = e^{\mp \frac{x}{\delta}}$$

$$\text{avec la distance caractéristique d'atténuation } \boxed{\delta = \sqrt{\frac{2}{\omega r_a c_m}}}.$$

/1 Cette distance caractéristique d'atténuation est d'autant plus petite que la fréquence est grande (effet de peau).

Barème

I- Onde sur une corde			1
/ 3	1.a)	1
/ 3	1.b)	1
/ 1	1.c)	1
/ 1	2.a)	1
/ 2	2.b)	2
/ 1	2.c)	2
/ 3	2.d)	2
/ 1	2.e)	2
II- Ondes acoustiques			3
/ 2	2.f)	3
/ 6	3.a)	3
/ 3	3.b)	3
/ 5	3.c)	4
/ 2	4.a)	4
/ 1	4.b)	4
/ 4	4.c)	4
/ 2	5.a)	4
/ 2	5.b)	4
/ 1	6.a)	4
/ 2	6.b)	5
/ 2	6.c)	5
/ 2	6.d)	5
/ 1	7.a)	5
/ 2	7.b)	5
/ 3	8.a)	6
/ 2	8.b)	6
/ 3	8.c)	6
III-Ondes électriques			6
/ 3	9.)	6
/ 2	10.a)	6
/ 1	10.b)	6
/ 1	11.a)	6
/ 1	11.b)	7
/ 2	12.a)	7
/ 3	12.b)	7
/ 3	12.c)	7
/ 2	12.d)	7

/78 au total.