

# X-ENS PSI - 2012 un corrigé

## Préambule.

1. Par définition des limites, la propriété de corecivité s'écrit

$$\forall A \in \mathbb{R}, \exists B \in \mathbb{R} / \forall x \in \mathbb{R}^n, \|x\| \geq B \Rightarrow f(x) \geq A$$

Utilisons cette propriété avec  $A = |f(0)| + 1$ . On trouve alors un réel  $B$ . En prenant  $M = \max(B, 1)$ , on obtient un réel  $M > 0$  tel que si  $\|x\| \leq M$  (et a fortiori si  $\|x\| > M$ ) alors  $f(x) \geq |f(0)| + 1$ .

2. L'ensemble  $B_M = \{x \in \mathbb{R}^n / \|x\| \leq M\}$  (boule fermée de centre l'origine de rayon  $M$ ) est un compact de  $\mathbb{R}^n$  (fermé et borné dans cet espace de dimension finie).  $f$  étant continue sur ce compact, elle y est bornée et atteint ses bornes (et en particulier son minimum). Il existe donc  $x^* \in B_M$  tel que  $\forall x \in B_M, f(x^*) \leq f(x)$ .

Soit  $x \in \mathbb{R}^n$ ; si  $x \in B_M$  alors  $f(x^*) \leq f(x)$ ; sinon,  $\|x\| > M$  et  $f(x) \geq |f(0)| + 1 \geq f(0) \geq f(x^*)$  (car  $0 \in B_M$ ). On a donc

$$\forall x \in \mathbb{R}^n, f(x^*) \leq f(x)$$

3.  $\mathbb{R}^n$  étant un ouvert,  $f$  (de classe  $C^1$ ) ne présente (résultat de cours) de valeur localement extrême qu'en des points critiques. On a donc

$$\nabla f(x^*) = 0$$

## Partie 1.

4. Par hypothèse sur  $A$  et inégalité de Cauchy-Schwarz, on a

$$\forall x \in \mathbb{R}^n, g(x) \geq \frac{C}{2} \|x\|^2 - \|b\| \cdot \|x\|$$

Comme  $C > 0$ , le minorant est de limite infinie quand  $\|x\| \rightarrow +\infty$  et donc  $g$  est coercive.

5. Soit  $x \in \mathbb{R}^n$ . En notant  $x_1, \dots, x_n$  les coordonnées de  $x$  dans la base canonique et comme cette base est orthonormée, on a

$$g(x) = \frac{1}{2} \sum_{1 \leq i, j \leq n} a_{i,j} x_i x_j - \sum_{i=1}^n b_i x_i$$

Les théorèmes d'opération nous apprennent que  $g$  est de classe  $C^\infty$  sur  $\mathbb{R}^n$ . Comme  $A$  est symétrique, on peut écrire que

$$g(x) = \frac{1}{2} \sum_{i=1}^n a_{i,i} x_i^2 + \sum_{1 \leq i < j \leq n} a_{i,j} x_i x_j - \sum_{i=1}^n b_i x_i$$

Quand on dérive l'expression  $x_i x_j$  par rapport à la variable  $x_k$ , on obtient 0 si  $i, j \neq k$ . On a alors

$$\forall k, \frac{\partial g}{\partial x_k}(x) = a_{k,k} x_k + \sum_{i=1}^{k-1} a_{i,k} x_i + \sum_{j=k+1}^n a_{k,j} x_j - b_k$$

On utilise encore la symétrie de  $A$  pour écrire que

$$\forall k, \frac{\partial g}{\partial x_k}(x) = a_{k,k} x_k + \sum_{i=1}^{k-1} a_{i,k} x_i + \sum_{j=k+1}^n a_{j,k} x_j - b_k$$

et on reconnaît dans le membre de droite la  $k$ -ième coordonnée de  $Ax - b$ . On a donc

$$\nabla g(x) = Ax - b$$

Le préambule donne l'existence d'un minimum global  $x^*$ . On doit avoir  $\nabla g(x^*) = 0$  et donc  $Ax^* = b$ . Mais  $A$  est inversible car si  $Ax = 0$  alors  $C\|x\|^2 \leq (Ax, x) = 0$  et donc (comme  $C > 0$ )  $\|x\|^2 \leq 0$  et ainsi  $x = 0$  (ce qui donne  $\ker(A) = \{0\}$ ). On doit donc avoir  $x^* = A^{-1}b$ . On a ainsi l'existence et l'unicité du minimum  $x^*$  et

$$x^* = A^{-1}b$$

6. Avec les expressions de  $\nabla g$  et de  $x^*$ , on a

$$\begin{aligned} u_{k+1} - x^* &= u_k - \alpha(Au_k - b) - x^* \\ &= (u_k - x^*) - \alpha(Au_k - Ax^*) \\ &= (I_3 - \alpha A)(u_k - x^*) \end{aligned}$$

7. On suppose que  $\alpha \in ]0, 2/L[$ .

$A$  étant symétrique réelle, il existe une base orthonormée de  $\mathbb{R}^n$  formée de vecteurs propres pour  $A$ . Notons  $(e_1, \dots, e_n)$  une telle base et  $\lambda_1, \dots, \lambda_n$  les valeurs propres associées. L'hypothèse sur  $A$  indique que  $\forall i, \lambda_i \|e_i\|^2 = (Ae_i, e_i) \geq C\|e_i\|^2$  et on a donc  $\lambda_i \geq C > 0$  pour tout  $i$ . Par ailleurs, comme  $\alpha < \frac{2}{L}$  et  $L > 0$ , on a  $\alpha L < 2$  et donc  $\forall i, \alpha \lambda_i < 2$ . Finalement, on a montré que

$$\forall i, -1 < 1 - \alpha \lambda_i < 1$$

En particulier, tous les  $(1 - \alpha \lambda_i)^2$  sont dans  $[0, 1[$  et leur maximum (qui existe car on a un nombre fini non nul de quantités) est aussi dans  $[0, 1[$  :

$$K = \max_{1 \leq i \leq n} (1 - \alpha \lambda_i)^2 \in [0, 1[$$

Soit  $y \in \mathbb{R}^n$ ; il existe des scalaires  $y_1, \dots, y_n$  tels que  $y = \sum_{i=1}^n y_i e_i$ . On a (la base étant orthonormée)

$$\|(I_n - \alpha A)y\|^2 = \left\| \sum_{i=1}^n (1 - \alpha \lambda_i) y_i e_i \right\|^2 = \sum_{i=1}^n (1 - \alpha \lambda_i)^2 y_i^2 \leq K \|y\|^2$$

La question précédente donne alors

$$\forall k \in \mathbb{N}, \|u_{k+1} - x^*\|^2 \leq K \|u_k - x^*\|^2$$

et une récurrence immédiate indique que

$$\forall k \in \mathbb{N}, \|u_k - x^*\|^2 \leq K^k \|u_0 - x^*\|^2$$

Le majorant est de limite nulle quand  $k \rightarrow +\infty$  et ainsi

$$\lim_{k \rightarrow +\infty} u_k = x^*$$

## Partie 2.

8. On a

$$\begin{aligned} h(x_{k+1}) &= (x_k + \varepsilon_k t_k)^2 \\ &= h(x_k) + t_k \varepsilon_k (\varepsilon_k t_k + 2x_k) \\ &= h(x_k) + \begin{cases} 0 & \text{si } x_k = 0 \\ t_k(t_k + 2x_k) & \text{si } x_k < 0 \\ t_k(t_k - 2x_k) & \text{si } x_k > 0 \end{cases} \end{aligned}$$

Comme  $t_k \leq 2x_k$  si  $x_k > 0$  et  $t_k \leq -2x_k$  si  $x_k < 0$ , le terme complémentaire est toujours négatif et

$$h(x_{k+1}) \leq h(x_k)$$

9. Pour tout  $k$ , on a  $v_{k+1} - v_k = -\frac{1}{2^{k+1}}$ . Quand on somme, les termes se télescopent et on obtient

$$\forall k \in \mathbb{N}^*, v_k = v_0 - \sum_{i=0}^{k-1} \frac{1}{2^{i+1}} = 1 + \frac{1}{2^k}$$

formule qui reste valable pour  $k = 0$ .

Posons, pour tout  $k$ ,  $\varepsilon_k = -1$  et  $t_k = \frac{1}{2^{k+1}}$ . Les  $v_k$  étant tous strictement positifs, la suite  $(\varepsilon_k)$  vérifie les bonnes relations. Comme  $2|v_k| = 2 + \frac{1}{2^{k-1}} > 2 \geq t_k > 0$ , la suite  $(t_k)$  vérifie aussi les bonnes relations.  $(v_k)$  est ainsi une suite de descente par gradient pour  $h$ .

La suite  $(v_k)$  est convergente de limite 1 qui n'est pas le minimum global de  $h$  (celui-ci est nul).

10. Le même processus de télescopage donne cette fois

$$\forall k \in \mathbb{N}, w_k = (-1)^k + \frac{(-1)^k}{2^k}$$

formule que l'on peut d'ailleurs aussi vérifier par récurrence.

Comme  $w_{2k} > 0$  et  $w_{2k+1} < 0$ , on pose  $\varepsilon_k = (-1)^{k+1}$  et  $t_k = 2 + \frac{3}{2^{k+1}}$ . On a alors  $w_{k+1} = w_k + \varepsilon_k t_k$  pour tout  $k$ , la suite  $(\varepsilon_k)$  qui vérifie les bonnes relations ainsi que la suite  $(t_k)$  (pour tout  $k$ ,  $0 < t_k < 2|w_k| = 2 + \frac{1}{2^{k-1}}$  car  $3 < 4$ ). La suite  $(w_k)$  est ainsi une suite de descente par gradient pour  $h$ .

Comme  $w_{2k} \rightarrow 1$  et  $w_{2k+1} \rightarrow -1$ , la suite  $(w_k)$  ne converge par ailleurs pas.

## Partie 3.

11. On suppose  $\nabla f(x) \neq 0$ ; on a alors  $d = -\frac{1}{\|\nabla f(x)\|} \nabla f(x)$  qui vérifie  $\|d\| = 1$  et  $(d, \nabla f(x)) = -\|\nabla f(x)\| < 0$ . Ainsi  $d \in D_x$  et  $D_x \neq \emptyset$ .

Soit maintenant  $d \in D_x$  (l'existence d'un tel  $d$  impliquant que  $\nabla f(x) \neq 0$  sinon  $(d, \nabla f(x)) = 0$  ce qui contredit  $d \in D_x$ ). Posons  $\phi : t \mapsto f(x + td)$ ;  $\phi$  est de classe  $C^1$  sur  $\mathbb{R}$  et  $\phi' : t \mapsto (\nabla f(x + td)|d)$ . Comme  $d \in D_x$ ,  $\phi'(0) < 0$ . Par continuité de  $\phi'$ , il existe  $r > 0$  tel que  $\forall t \in [-r, r]$ ,  $\phi'(t) < 0$ .

Par égalité des accroissements finis, il existe  $c \in ]0, r[$  tel que  $\phi(r) - \phi(0) = r\phi'(c) < 0$ . ceci s'écrit  $f(x + rd) - f(x) < 0$  et on a donc  $r \in T_{d,x}$ . Ainsi,  $T_{d,x}$  est non vide.

12. On est dans le cas où  $n = 1$ ,  $\nabla h(x) = h'(x) = 2x$ .

- Si  $x_k = 0$  alors  $\nabla h(x_k) = 0$  et  $t_k = d_k = 0$  (ce qui correspond à  $t_k = \varepsilon_k = 0$  dans la partie 2).

- Si  $x_k > 0$  alors  $D_{x_k} = \{-1\}$  donc  $d_k = -1$  et  $T_{d_k, x_k} = \{t > 0 / t(-2x_k + t) < 0\} = ]0, 2x_k[ = ]0, 2|x_k|[$ .

- Si  $x_k < 0$  alors  $D_{x_k} = \{1\}$  donc  $d_k = 1$  et  $T_{d_k, x_k} = \{t > 0 / t(2x_k + t) < 0\} = ]0, -2x_k[ = ]0, 2|x_k|[$ .

On retrouve donc exactement la situation de la partie 2.

13. Soit  $k \in \mathbb{N}$ . Si  $\nabla f(x_k) \neq 0$  alors, par définition de  $T_{d_k, x_k}$ , on a

$$f(x_{k+1}) = f(x_k + t_k d_k) < f(x_k)$$

Si  $\nabla f(x_k) = 0$  on a  $f(x_{k+1}) = f(x_k)$ . On a donc, de façon générale,

$$\forall k \in \mathbb{N}, f(x_{k+1}) \leq f(x_k)$$

et la suite  $(f(x_k))$  est décroissante. Quand  $f$  est coercive, le préambule montre que  $f$  est minorée et donc  $(f(x_k))$  l'est aussi. C'est finalement une suite convergente par théorème de limite monotone.

Si, par l'absurde, la suite  $(x_k)$  n'était pas bornée, on pourrait en extraire une suite  $(x_{\psi(k)})$  telle que  $\|x_{\psi(k)}\| \rightarrow +\infty$  et on aurait alors  $f(x_{\psi(k)}) \rightarrow +\infty$  (composition de limites) ce qui nie la convergence de  $(f(x_k))$  (qui entraîne la convergence de toute extraite). On a donc  $(x_k)$  qui est bornée.

14. Commençons par le calcul préliminaire proposé. On se donne  $k \in \mathbb{N}$  et on pose  $r_k = \nabla g(u_k) = Au_k - b$ ; on a

$$\begin{aligned} g(u_{k+1}) - g(u_k) &= g(u_k - \alpha r_k) - g(u_k) \\ &= -\frac{\alpha}{2}(Au_k, r_k) - \frac{\alpha}{2}(Ar_k, u_k) + \frac{\alpha^2}{2}(Ar_k, r_k) + \alpha(b, r_k) \quad \text{par développement} \\ &= -\alpha(Au_k, r_k) + \frac{\alpha^2}{2}(Ar_k, r_k) + \alpha(b, r_k) \quad \text{par symétrie de } A \\ &= -\alpha(r_k + b, r_k) + \frac{\alpha^2}{2}(Ar_k, r_k) + \alpha(b, r_k) \quad \text{car } Au_k = b + r_k \\ &= -\alpha\|r_k\|^2 + \frac{\alpha^2}{2}(Ar_k, r_k) \end{aligned}$$

Si  $r_k \neq 0$ , on pose  $t_k = \alpha\|r_k\|$  et  $d_k = -\frac{r_k}{\|r_k\|}$ ; sinon, on pose  $d_k = 0$  et  $t_k = 0$ . Dans les deux cas, on a  $u_{k+1} = u_k + t_k d_k$ . De plus, dans le cas où  $r_k \neq 0$ , on a

- $\|d_k\| = 1$  et  $(d_k | r_k) = -\|r_k\| < 0$ ;
- $g(u_k + d_k t_k) - g(u_k) = g(u_{k+1}) - g(u_k) = -\alpha\|r_k\|^2 + \frac{\alpha^2}{2}(Ar_k, r_k)$ . Comme en fin de partie 1, on a  $(Ar_k, r_k) \leq L\|r_k\|^2$  où  $L$  est le maximum des modules des valeurs propres de  $A$  et ainsi

$$g(u_k + d_k t_k) - g(u_k) \leq -\alpha \left(1 - \frac{\alpha L}{2}\right) \|r_k\|^2$$

Si  $\alpha \in ]0, 2/L[$ , cette quantité est  $< 0$ . Comme  $t_k > 0$ , on a finalement  $t_k \in T_{d_k, x_k}$ .  
Si  $\alpha \in ]0, 2/L[$ , la suite  $(u_k)_{k \in \mathbb{N}}$  est une suite de descente par gradient pour la fonction  $g$ .

## Partie 4.

15. On a, en sommant les inégalités (2)

$$\forall k \in \mathbb{N}^*, f(x_k) - f(x_0) \leq m_1 \sum_{i=0}^{k-1} t_i (d_i, \nabla f(x_i))$$

Comme  $f$  est coercive, la question 13. indique que la suite  $(f(x_k))$  est bornée (puisque convergente). Ce qui précède montre que les sommes partielles de la série de terme général  $t_k (d_k, \nabla f(x_k))$  est minorée. Comme ce terme général est négatif (par choix de  $d_k$  et comme  $t_k \geq 0$ ), cette suite des sommes partielles décroît. Elle est finalement convergente. La convergence d'une série entraînant la convergence vers 0 du terme général, on a donc

$$\lim_{k \rightarrow +\infty} t_k (d_k, \nabla f(x_k)) = 0$$

16. Soit  $k \in \mathbb{N}$ ; distinguons deux cas

- Si  $C_1 \leq C_2|(d_k, \nabla f(x_k))|$  alors  $t_k \geq C_1$  et donc  $|t_k(d_k, \nabla f(x_k))| \geq C_1|(d_k, \nabla f(x_k))|$ .
- Sinon,  $t_k \geq C_2|(d_k, \nabla f(x_k))|$  et donc  $|t_k(d_k, \nabla f(x_k))| \geq C_2|(d_k, \nabla f(x_k))|^2$ .

Dans le cas général, on a donc

$$|(d_k, \nabla f(x_k))| \leq \frac{b_k}{C_1} + \frac{\sqrt{b_k}}{\sqrt{C_2}} \quad \text{où } b_k = |t_k(d_k, \nabla f(x_k))|$$

Comme on a vu que  $b_k \rightarrow 0$ , on en déduit que

$$\lim_{k \rightarrow +\infty} (d_k, \nabla f(x_k)) = 0$$

17.  $B$  étant symétrique réelle est diagonalisable en base orthonormée. Notons  $(e_1, \dots, e_n)$  une base diagonalisation et  $\lambda_i$  la valeur propre associée à  $e_i$ . Soit  $x \in \mathbb{R}^n$  et  $x_1, \dots, x_n$  ses coordonnées dans la base des  $e_i$ . Comme en question 7, on a

$$(Bx, x) = \sum_{i=1}^n \lambda_i x_i^2 \geq \mu \|x\|^2 \quad \text{et} \quad \|Bx\| = \left( \sum_{i=1}^n \lambda_i^2 x_i^2 \right)^{1/2} \leq \lambda \|x\|$$

où  $\mu > 0$  et  $\lambda > 0$  sont respectivement la plus petite et la plus grande des valeurs propres de  $B$ . On a ainsi

$$\forall x \in \mathbb{R}^n \setminus \{0\}, \quad \frac{\mu}{\lambda} \|x\| \leq \frac{(Bx, x)}{\|Bx\|}$$

En particulier, avec  $x = \nabla f(x_k)$  (quand  $\nabla f(x_k) \neq 0$ ), on obtient  $\frac{\mu}{\lambda} \|\nabla f(x_k)\| \leq |(d_k, \nabla f(x_k))|$ . L'inégalité reste vraie quand le gradient est nul. Comme le majorant est de limite nulle, on en déduit que

$$\lim_{k \rightarrow +\infty} \nabla f(x_k) = 0$$

18.  $f$  étant coercive, elle admet au moins un minimum global. Supposons, par l'absurde, qu'il existe deux minima globaux  $x_1^* < x_2^*$ . Par convexité, le graphe de la courbe sur  $]x_1^*, x_2^*[$  est strictement sous la corde reliant  $(x_1^*, f(x_1^*))$  et  $(x_2^*, f(x_2^*))$ . Mais comme  $f(x_1^*) = f(x_2^*)$  cela signifie que  $f$  prend des valeurs strictement plus petite qu'au point où elle est minimale ce qui est une contradiction. Il y a donc un unique minimum global.

19.