

**CONCOURS ENSAM - ESTP - ECRIN - ARCHIMEDE****Epreuve de Mathématiques B PC****durée 3 heures**

---

**L'usage de la calculatrice n'est pas autorisé****Exercice 1**

On désigne par  $n$  un entier naturel non nul et par  $\mathbb{R}_n[X]$  l'espace vectoriel des polynômes de degré inférieur ou égal à  $n$  à coefficients réels.

Si  $P \in \mathbb{R}_n[X]$  et  $k \in \mathbb{N}$ ,  $P^{(k)}$  désigne la dérivée  $k$ -ième du polynôme  $P$ .

Soit  $A$  un polynôme non nul de  $\mathbb{R}_n[X]$ . A tout polynôme  $P \in \mathbb{R}_n[X]$ , on associe le polynôme  $(AP)^{(n)}$ , c'est à dire le polynôme dérivée  $n$ -ième du produit  $AP$ .

1. Soient  $P$  et  $A$  dans  $\mathbb{R}_n[X]$ .

- (i) Exprimer le degré de  $(AP)^{(n)}$  en fonction de  $n$  et des degrés de  $A$  et de  $P$ .
- (ii) En déduire que  $(AP)^{(n)} \in \mathbb{R}_n[X]$ .

On considère :

$$\begin{array}{ccc} \Phi_A : \mathbb{R}_n[X] & \rightarrow & \mathbb{R}_n[X] \\ P & \mapsto & (AP)^{(n)} \end{array}$$

On admet que  $\Phi_A$  est un endomorphisme de  $\mathbb{R}_n[X]$ .

2. Etude de deux exemples:

a)  $n = 3$  et  $A = X^3 - 1$

(i) Exprimer  $\Phi_{(X^3-1)}(1)$ ,  $\Phi_{(X^3-1)}(X)$ ,  $\Phi_{(X^3-1)}(X^2)$  et  $\Phi_{(X^3-1)}(X^3)$ . En déduire la matrice de  $\Phi_{(X^3-1)}$  dans la base canonique  $(1, X, X^2, X^3)$  de  $\mathbb{R}_3[X]$

(ii) Déterminer les valeurs propres et les sous-espaces propres associés de  $\Phi_{(X^3-1)}$ .

(iii)  $\Phi_{(X^3-1)}$  est-il diagonalisable? Est-ce un automorphisme de  $\mathbb{R}_3[X]$ ?

b)  $n = 3$  et  $A = X^2 + X + 1$

(i) Ecrire la matrice de  $\Phi_{(X^2+X+1)}$  dans la base canonique  $(1, X, X^2, X^3)$  de  $\mathbb{R}_3[X]$

(ii) Déterminer les valeurs propres et les sous-espaces propres de  $\Phi_{(X^2+X+1)}$

(iii)  $\Phi_{(X^2+X+1)}$  est-il diagonalisable? Est-ce un automorphisme de  $\mathbb{R}_3[X]$ ?

3. Cas général: On note  $d$  le degré de  $A$  et on pose  $A(X) = \sum_{i=0}^d a_i X^i$ .

(i) Déterminer une condition nécessaire et suffisante portant sur le polynôme  $A$  pour que  $\Phi_A$  soit un automorphisme de  $\mathbb{R}_n[X]$ .

(ii) Exprimer la matrice de  $\Phi_A$  dans la base canonique de  $\mathbb{R}_n[X]$  et montrer qu'elle est triangulaire supérieure.

(iii) Déterminer une condition nécessaire et suffisante portant sur le polynôme  $A$  pour que  $\Phi_A$  soit diagonalisable.

## Exercice 2

1. Montrer que :

$$\forall u \in \mathbb{R}_+^*, \quad 0 \leq \text{Arctan}(u) \leq u .$$

2. Soit  $x \in \mathbb{R} \setminus \{0\}$ . Montrer que la fonction:

$$f_x : \mathbb{R}_+^* \rightarrow \mathbb{R} \\ t \mapsto f_x(t) = \frac{t}{(t^2 + x^2)} \text{Arctan}\left(\frac{1}{t}\right)$$

est intégrable sur  $\mathbb{R}_+^*$ .

3. On considère :

$$g: \mathbb{R} \setminus \{0\} \rightarrow \mathbb{R}$$

$$x \mapsto g(x) = \int_0^{+\infty} \frac{t}{(t^2 + x^2)} \operatorname{Arctan}\left(\frac{1}{t}\right) dt$$

a) (i) Dédurre de la question 1. l'encadrement :

$$\forall x \in \mathbb{R}_+^*, \quad 0 \leq g(x) \leq \frac{\pi}{2x}.$$

(ii) Montrer que  $g$  admet une limite quand  $x$  tend vers  $+\infty$ . Quelle est cette limite?

b) (i) Montrer que :  $\forall x \in \mathbb{R}_+^*, \quad \frac{\pi}{8} \ln\left(\frac{x^2 + 1}{x^2}\right) \leq \int_0^{+1} \frac{t}{(t^2 + x^2)} \operatorname{Arctan}\left(\frac{1}{t}\right) dt$

(ii) En déduire le comportement de  $g$  quand  $x$  tend vers 0 par valeurs supérieures.

4. a) Soit  $(a, b) \in (\mathbb{R}_+^*)^2, a < b$ , montrer que :

$$\varphi: ]a, b[ \times \mathbb{R}_+^* \rightarrow \mathbb{R}$$

$$(x, t) \mapsto \varphi((x, t)) = \frac{t}{(t^2 + x^2)} \operatorname{Arctan}\left(\frac{1}{t}\right)$$

est de classe  $C^1$  sur  $]a, b[ \times \mathbb{R}_+^*$ , et que:

$$\forall (x, t) \in ]a, b[ \times \mathbb{R}_+^*, \quad \left| \frac{\partial \varphi}{\partial x}((x, t)) \right| \leq \frac{2bt}{(t^2 + a^2)^2} \operatorname{Arctan}\left(\frac{1}{t}\right).$$

b) Montrer, en énonçant avec précision le théorème utilisé, que  $g$  est de classe  $C^1$  sur  $\mathbb{R}_+^*$  et que :

$$\forall x \in \mathbb{R}_+^*, \quad g'(x) = -2xh(x)$$

$$\text{en posant } h(x) = \int_0^{+\infty} \frac{t}{(t^2 + x^2)^2} \operatorname{Arctan}\left(\frac{1}{t}\right) dt.$$

c) En déduire le sens de variation de  $g$  sur  $\mathbb{R}_+^*$ , puis sur  $\mathbb{R}_-^*$ .

5. a) Soit  $x \in \mathbb{R}_+^*$  différent de 1. Déterminer  $A$  et  $B$  tels que :

$$\forall t \in \mathbb{R}_+^*, \quad \frac{1}{(t^2 + x^2)(t^2 + 1)} = \frac{A}{(t^2 + x^2)} + \frac{B}{(t^2 + 1)}.$$

b) Soit  $x \in \mathbb{R}_+^*$  différent de 1. à l'aide d'une intégration par parties, montrer que :

$$h(x) = \frac{\pi}{4x^2(x+1)}.$$

c) Démontrer que :

$$\forall x \in \mathbb{R}_+^*, \quad h(x) = \frac{\pi}{4x^2(x+1)}.$$

6. En déduire  $g'(x)$  pour tout  $x \in \mathbb{R}_+^*$
  7. En déduire  $g(x)$  pour tout  $x \in \mathbb{R}_+^*$ , puis pour tout  $x \in \mathbb{R}^*$ .
- 

### Exercice 3

Soit  $E$  un plan affine euclidien rapporté à un repère orthonormé direct  $(O, \vec{i}, \vec{j})$ .  $(\Gamma)$  est l'arc paramétré défini par l'application :

$$f: \mathbb{R} \rightarrow E$$

$$t \mapsto M(t) \begin{cases} x(t) = \frac{1}{2}(t^2 - 2t) \\ y(t) = \frac{1}{3}t^3 - \frac{1}{2}t^2 \end{cases}$$

où  $(x(t), y(t))$  sont les coordonnées de  $M(t)$  dans le repère  $(O, \vec{i}, \vec{j})$ .

1. Quelles sont les valeurs de  $t$  pour lesquels le point  $M(t)$  est singulier ?
2. Soit  $t \in \mathbb{R}$ . Déterminer la tangente au point  $M(t)$ .
3. Décrire la position de la courbe  $(\Gamma)$  par rapport à la tangente aux points suivants :
  - a) au point  $O$  correspondant à la valeur  $t = 0$  du paramètre
  - b) au point  $A$  correspondant à la valeur  $t = 1$  du paramètre.
4. Représenter la courbe  $(\Gamma)$ .
5. On considère deux points de  $(\Gamma)$ ,  $M$  de paramètre  $t$  et  $M_1$  de paramètre  $t_1$ .
  - a) Montrer que, pour que les tangentes à  $(\Gamma)$  en  $M$  et en  $M_1$  soient perpendiculaires, il faut et il suffit que :

$$1 + t.t_1 = 0$$

- b) Soit  $P$  le point d'intersection de ces deux tangentes, lorsqu'elles sont perpendiculaires. Démontrer que les coordonnées  $(x_P(t), y_P(t))$  du point  $P$ , en fonction de  $t \in \mathbb{R}^*$  sont :

$$\begin{cases} x_P(t) = \frac{t^4 - 3t^3 - t^2 + 3t + 1}{6t^2} \\ y_P(t) = \frac{-t^2 + 3t + 1}{6t} \end{cases}$$

6. a) Montrer que l'ensemble des points du plan d'où l'on peut mener deux tangentes perpendiculaires à  $(\Gamma)$  est une parabole  $(\Gamma_1)$  dont une équation est:

$$6y^2 - 3y - x + \frac{1}{6} = 0$$

- b) Déterminer le sommet, le foyer, la directrice et l'axe de cette parabole.