

# Devoir libre 06

## *2TSI. Mathématiques*

*À rendre le 11 janvier 2018 au plus tard*

*Les deux exercices sont indépendants, le premier utilisant l'outil Python.*

### Exercice 01 (avec Python)

#### ***Inspiré des oraux de CCS Maths II***

*Le but est de revoir la méthode d'Euler pour les équations différentielles d'ordre 1 et de l'adapter aux systèmes différentiels. On pourra parcourir le whoswho de Python et en particulier les trois méthodes liées aux équations différentielles.*

#### Partie A

On s'intéresse à l'équation différentielle :  $y'(t) = t^2 - y^2(t)$ , avec  $y(1.5) = a$ .

1. Rappeler la méthode de résolution numérique d'Euler pour résoudre une équation différentielle du premier ordre  $y'(t) = f(y(t), t)$  avec la condition initiale  $y(t_0) = y_0$  et qui permette d'avoir une valeur approchée de la courbe intégrale pour  $t \in [t_0, t_1]$ .
2. Écrire une procédure *EULER* en langage Python qui permette de calculer et tracer une équation différentielle du type de la question 1).  
On suppose  $a = 2$ . Tracer trois représentations de  $y$  pour  $t \in [1.5, 2.5]$  : en utilisant la méthode d'Euler avec un pas  $h = \frac{1}{4}$  puis  $h = \frac{1}{8}$  et en utilisant la fonction *odeint*.  
(On représentera ces trois courbes sur la même dessin.)
3. Faire de même avec  $a = 1$ . Que remarque t-on ?

#### Partie B

On considère maintenant pour  $n \in \mathbb{N}$ ,  $(E_n)$  :  $y''(t) - 11y'(t) + 28y(t) = \sin(nt)$ , dont les conditions initiales sont  $y(0) = 0$  et  $y'(0) = 1$ .

1. On suppose  $n = 0$ . Résoudre (sans Python)  $(E_0)$  de deux manières :
  - (a) directement d'une part, en utilisant l'équation caractéristique ;
  - (b) en utilisant un système différentiel d'ordre 1 associé d'autre part.
2. Résoudre l'équation générale  $(E_n)$  sans PYTHON (avec la méthode de l'équation caractéristique).
3. Résoudre  $(E_n)$  avec PYTHON en utilisant le module *sympy* (voir le Whoswho).
4. Représenter le graphe des solutions pour  $n \in \llbracket 1, 10 \rrbracket$  et  $t \in [0, 0.5]$ , en utilisant le module prédéfini de Python *scipy.integrate as integr*.

**Indication** : on mettra  $(E_n)$  sous forme d'un système différentiel puis on définira une fonction Python  $F(x, t, n)$  sous forme d'un array, où  $x[0]$  et  $x[1]$  sont les fonctions du système différentiel. Voir le Whoswho pour des exemples. Puis on traduit  $t \in [0, 0.5]$  en Python par une variable  $T$  utilisant *np.linspace*. Les solutions  $x[0]$  et  $x[1]$  du système sont alors donnés par :

$X = \text{integr.odeint}(F, \text{np.array}([0, 1]), T, (n, ))$

(dans une boucle indexée par  $n$ ). Il reste à faire *plot* en affichant  $T$  en abscisse et  $X[:, 0]$  en ordonné.

**Exercice 02**

*D'après l'écrit de Maths I CCP en 2005*

1. Vérifier que :

$$I = \int_0^{+\infty} \frac{\sin u}{u} du$$

est convergente.

**On admet dans la suite que  $I = \frac{\pi}{2}$ .**

2. Calculer l'intégrale :

$$I(a) = \int_0^{+\infty} \frac{\sin(au)}{u} du,$$

où  $a$  est un réel fixé.

3. (a) Justifier la convergence de l'intégrale :

$$J = \int_0^{+\infty} \frac{\sin^2 u}{u^2} du.$$

(b) Calculer  $J$ .

4. On considère :

$$K(a, b) = \int_0^{+\infty} \frac{\sin(au) \sin(bu)}{u^2} du,$$

où  $a$  et  $b$  sont des réels.

- (a) Exprimer  $K(a, b)$  à l'aide de  $I(a + b)$  et de  $I(a - b)$ .  
(b) En déduire les valeurs de  $K(a, b)$  en distinguant les différentes régions du plan  $(Oa, Ob)$ .  
(c) Donner une expression de  $K(a, b)$  regroupant les différents cas.